

# AutoPilot

Cartall © 2011

# Spis treści

|   |    |
|---|----|
| Czesc I Informacje ogólne                 | 4  |
| Czesc II Uzywanie programu AutoPilot      | 4  |
| 1 Podlaczenie odbiornika GPS              | 4  |
| 2 Ustawianie preferencji nawigacji        | 9  |
| 3 Ustalanie miejsca docelowego            | 12 |
| Adres                                     | 14 |
| POI                                       | 16 |
| Ulubione                                  | 21 |
| Współrzędne geograficzne                  | 23 |
| Szukaj w Internecie                       | 24 |
| 4 Nawigowanie                             | 25 |
| Czesc III Korzystanie z mapy              | 29 |
| Czesc IV Menu AutoPilota                  | 32 |
| Czesc V Ulubione                          | 33 |
| 1 Dodawanie Ulubionych                    | 34 |
| 2 Uzywanie Ulubionych                     | 35 |
| 3 Zarzadzanie Ulubionymi                  | 37 |
| Czesc VI Licznik przebytej drogi          | 38 |
| Czesc VII Wyznaczanie trasy               | 38 |
| Czesc VIII Tryb nocny                     | 42 |
| Czesc IX Komunikacja                      | 43 |
| Czesc X Zapisywanie i odtwarzanie podróży | 44 |
| Czesc XI Ustawienia                       | 45 |
| 1 GPS                                     | 47 |
| 2 Nawigacja                               | 50 |
| 3 Ostrzeganie o fotoradarach              | 54 |
| 4 Aplikacja                               | 54 |

---

|  |           |
|--|-----------|
| Schemat kolorów .....                          | 55        |
| Klawiatura .....                               | 56        |
| System miar .....                              | 57        |
| Jezyk .....                                    | 58        |
| Wybierz mapy regionów .....                    | 58        |
| Kolorystyka map .....                          | 59        |
| Wybierz typy POI .....                         | 59        |
| Klucz produktu .....                           | 60        |
| Wyszukiwarka internetowa .....                 | 61        |
| 5 Zdalna komunikacja .....                     | 61        |
| <b>Czesc XII Wpisywanie znaków specjalnych</b> | <b>62</b> |
| <b>Czesc XIII Komunikacja TCP/IP</b>           | <b>63</b> |
| <b>Czesc XIV Rozwiazywanie problemów</b>       | <b>72</b> |
| <b>Indeks</b>                                  | <b>0</b>  |

## 1 Informacje ogólne

### Witamy w pomocy programu AutoPilot

Dziękujemy za wybór programu AutoPilot. Aplikacja ta została zaprojektowana, aby ułatwić pracę i podróżowanie umożliwiając precyzyjną nawigację w tzw. systemie "od drzwi do drzwi".

AutoPilot działa na następujących platformach systemowych:

- dla urządzeń typu PDA: Pocket PC 2003, Windows Mobile 5, 6,
- dla urządzeń typu PND: WindowsCE.NET 4.2, 5.

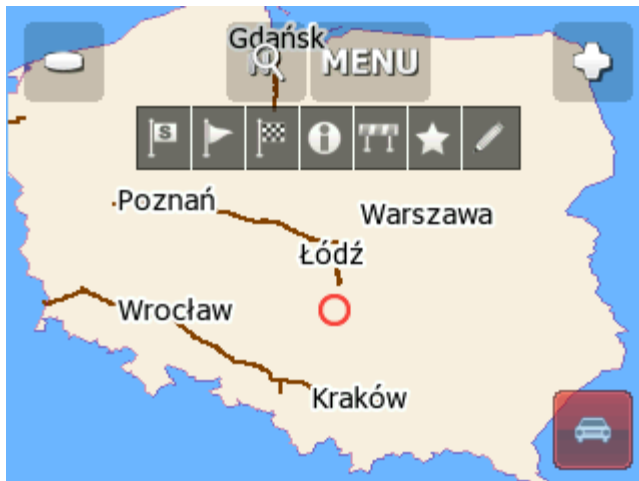
## 2 Używanie programu AutoPilot

### Używanie programu AutoPilot

Aby uruchomić program Autopilot na komputerze PDA, wybierz Start, a następnie Programy. Następnie naciśnij ikonę Autopilot.

Pamiętaj, że korzystanie z komputera PDA podczas prowadzenia samochodu może być niebezpieczne, dlatego też zalecamy przygotowanie trasy podróży przed rozpoczęciem jazdy.

Na ekranie pojawi się pełna mapa regionu, który został zainstalowany.



Przed rozpoczęciem nawigacji musisz [ustawić swój GPS](#).

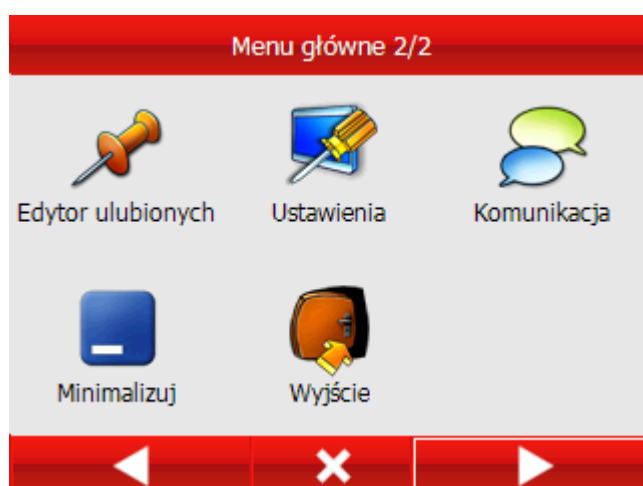
### 2.1 Podłączanie odbiornika GPS

#### Podłączanie odbiornika GPS

Wybierz przycisk **Menu** znajdujący się u góry ekranu mapy. Pojawi się następujące menu:



Wybierz strzałkę w prawo, aby uzyskać dostęp do następnego ekranu.



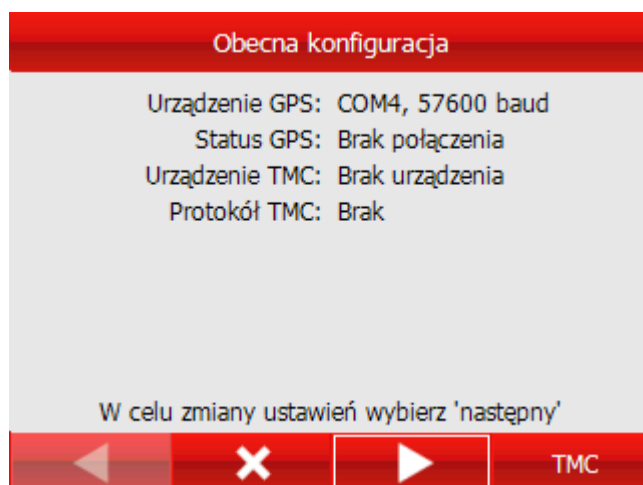
Wybierz **Ustawienia**. Teraz znajdujesz się w menu ustawień.



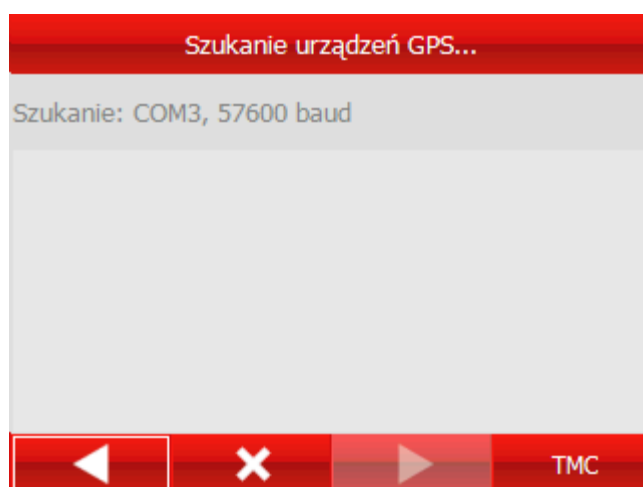
Wybierz **GPS**.



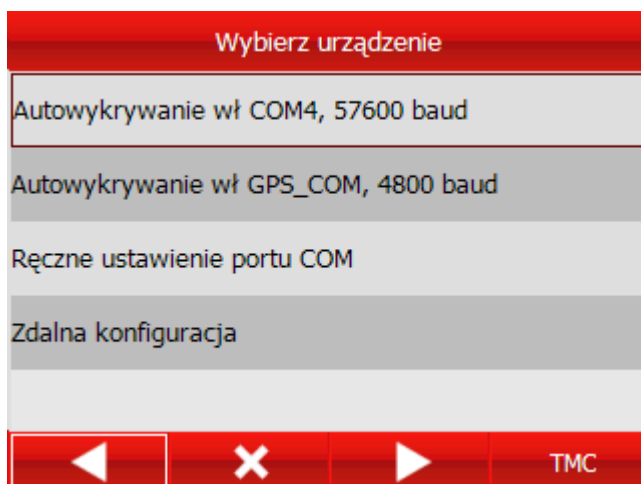
Teraz wybierz opcję **Konfiguracja**.



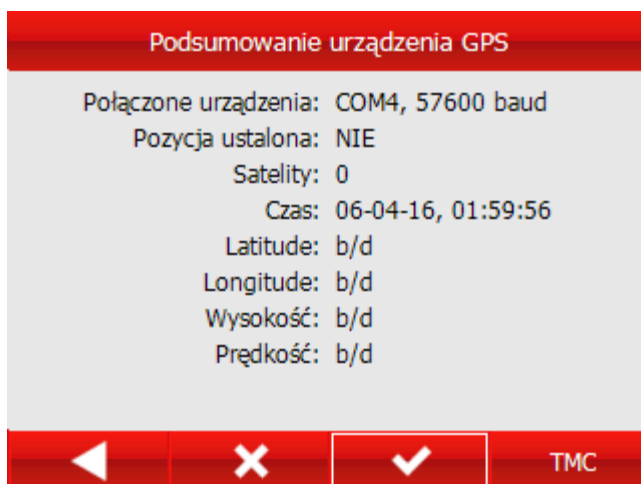
AutoPilot podejmie próbę automatycznej konfiguracji ustawień GPS.



Jeśli autowykrywanie powiedzie się, wybierz strzałkę w prawo.



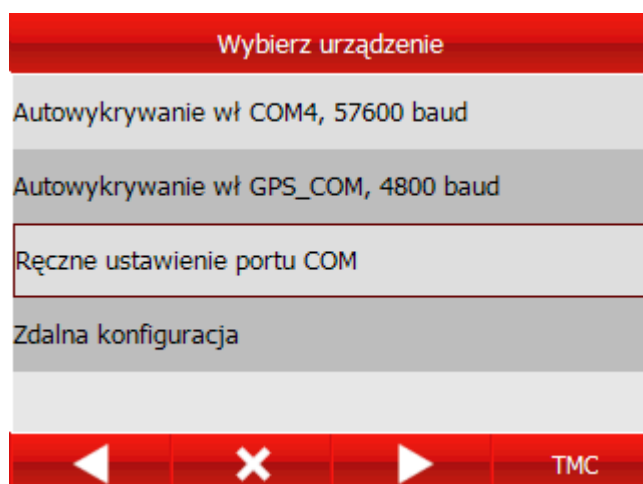
Teraz, na ekranie powinno pojawić się okno z informacjami o GPS. Jeśli wszystko działa poprawnie, zobaczysz informacje odnośnie sygnału i dane o pozycji przekazywane z odbiornika.



Jeśli posiadasz odbiornik TMC, wybierz przycisk **TMC**. Jeśli nie, wybierz **OK**.

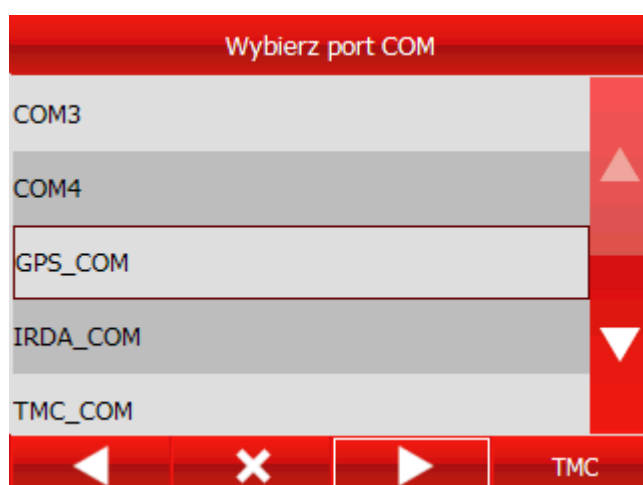
## PROBLEMY Z KONFIGURACJĄ GPS

Jeśli autowykrywanie odbiornika GPS się nie powiedzie, możesz wybrać konfigurację ręczną.

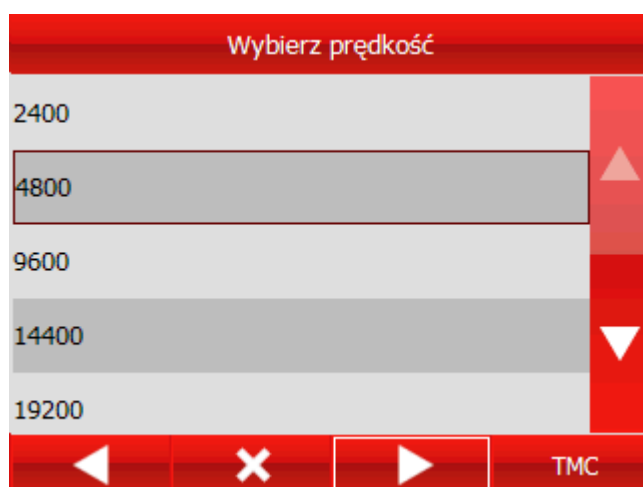


Wybierz **Ręczne ustawienie portu COM**.

Na ekranie pojawi się lista wszystkich dostępnych portów COM.



Wybierz port COM, do którego chcesz podłączyć odbiornik GPS.





W większości przypadków, powinieneś pozostawić wartość Baud Rate (prędkość transmisji) na 4800, chyba że instrukcja obsługi odbiornika GPS wskazuje inaczej.



Aby wyjść z ekranu ustawień GPS, wybierz przycisk **X**.

Jesteś teraz gotów do ustawienia własnych [preferencji nawigacji](#).

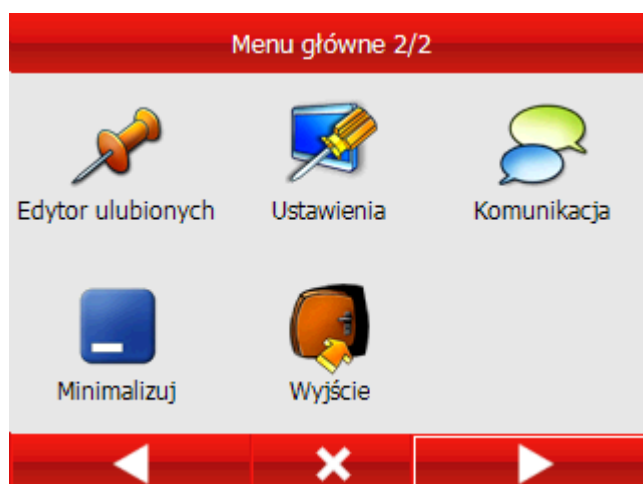
## 2.2 Ustawianie preferencji nawigacji

### Ustawianie preferencji nawigacji

Wybierz przycisk **Menu** znajdujący się u góry ekranu mapy. Pojawi się następujące menu:



Wybierz strzałkę w prawo, aby uzyskać dostęp do następnego ekranu.



Wybierz **Ustawienia**. Teraz znajdujesz się w menu ustawień.



Wybierz **Nawigacja**.



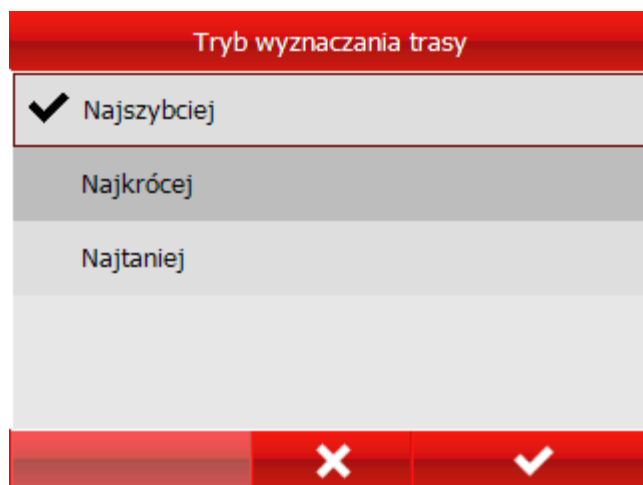
Teraz znajdujesz się w menu ustawień nawigacji - **Ustawienia nawigacji**.

Wybierz opcję **Autozoom**, aby włączyć lub wyłączyć funkcję Autozoom. Funkcja Autozoom automatycznie dostosowuje mapę w trakcie jazdy, oddalając widok pomiędzy poszczególnymi manewrami i zbliżając przy dojeżdżaniu do kolejnego skrzyżowania.

Wybierz opcję **Widok 3D/Widok 2D**, aby przełączyć między trybami 2D i 3D podczas jazdy (mapa dwu- lub trójwymiarowa).

Wybierz opcję **Tryb pojazdu**, aby ustawić rodzaj pojazdu, jaki prowadzisz. Wybranie trybu pojazdu ciężarowego sprawi, że AutoPilot podczas wyznaczania trasy będzie brał pod uwagę restrykcje dla ciężarówek, np. wąskie drogi, wysokość mostów, gabaryty pojazdu etc. Wybierz tryb pieszy, aby wyznaczyć trasę dla pieszego.

Wybierz opcję **Tryb wytyczania trasy**, aby wybrać preferowany algorytm wytyczania trasy.



**Najszybciej** – fabrycznie ustawiony tryb wyznaczania trasy. Program kieruje cię do miejsca docelowego w jak najkrótszym czasie.

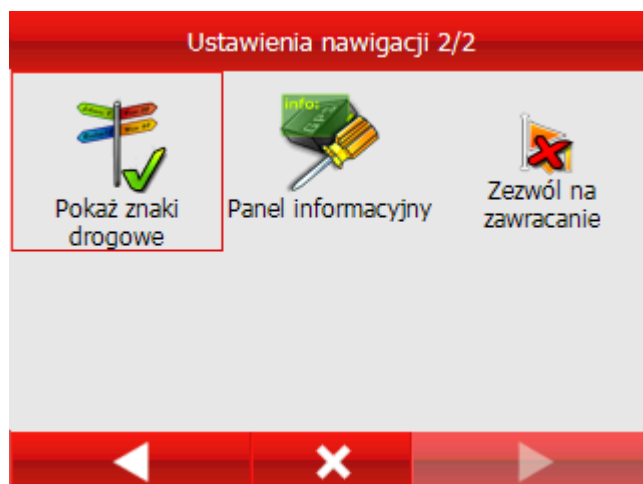
**Najkrócej** – tryb ten oblicza trasę, która będzie najkrótsza, aby pokierować cię do miejsca docelowego.

**Najtaniej** – oblicza trasę na podstawie najmniejszego spalania paliwa.

Wybierz **Nawigacja szczeg. wł./wył.**, aby włączyć lub wyłączyć nawigację szczegółową. Nawigacja szczegółowa sprawia, że na ekranie pojawiają się dodatkowe informacje podczas jazdy.

Wybierz **Dociąganie do drogi wł./wył.**, aby włączyć lub wyłączyć funkcję dociągania sygnału GPS do drogi podczas nawigacji. Funkcja ta sprawia, że jesteś „przyklejony” do drogi w kierunku docelowym przez cały czas podróży.

Zauważ, że w programie są dwa ekrany menu **Ustawienia nawigacji**. Wybierz strzałkę w prawo, aby przejść do menu 2.



**Zezwól na zawracanie** - włączenie tej opcji zezwala na zawracanie.

**Pokaż znaki drogowe** - włączenie tej opcji sprawi, że podczas nawigacji w górnej części ekranu będą widoczne niebieskie drogowaskazy wskazujące drogę do większych miast.

**Panel informacyjny** - w tej opcji możesz wybrać liczbę paneli informacyjnych, jaka ma być widoczna podczas nawigacji w prawej części ekranu.

Po ustawieniu preferencji nawigacji, naciskaj przycisk , dopóki nie powrócisz do głównego menu lub ekranu mapy.

Jesteś teraz gotów do ustalenia [miejsca docelowego](#).

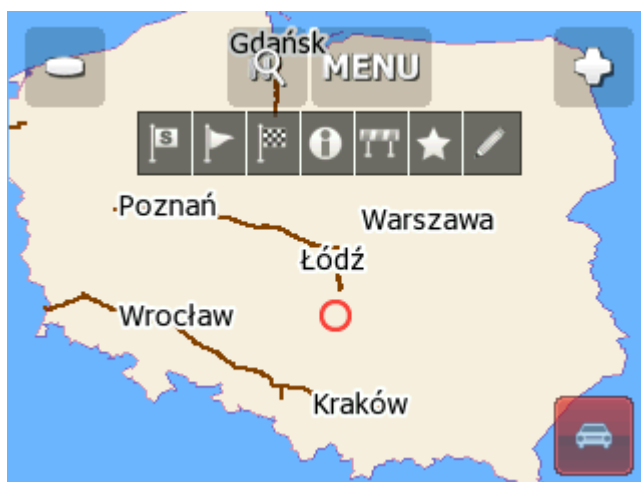
## 2.3 Ustalanie miejsca docelowego

### Ustalanie miejsca docelowego

Miejsce docelowa można ustalić na kilka sposobów – z ekranu mapy, menu wyszukiwania lub z listy ulubionych.

#### Z ekranu Mapy

Naciśnij w wybranym miejscu na mapie, które chcesz ustawić jako cel podróży. Pojawi się następujące menu:

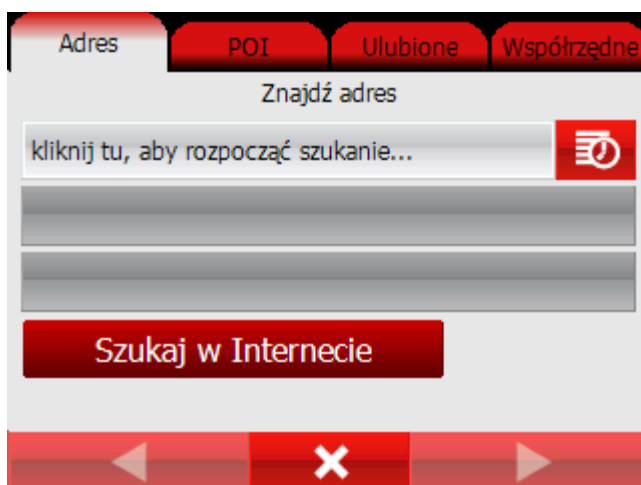


Wybierz ikonę punktu docelowego



### Z menu Wyszukiwania

Wybierz opcję Znajdź i nawiguj w głównym menu lub naciśnij ikonę szukania w widoku mapy



Możesz wybrać jedną z kilku rodzajów baz danych: [Adres](#), [POI](#) (Punkty Użyteczności Publicznej), [Ulubione](#), [Współrzędne](#) oraz opcja Szukaj w Internecie.

Aby dokonać zmian we wprowadzonych danych szukanego punktu, wybierz odpowiednią z w/w zakładek i wprowadź zmiany w polu tekstowym.

Miejsce docelowe może ustawić również korzystając z ostatnio wyszukiwanego punktu lub z zaimportowanych danych.

## 2.3.1 Adres

**Adres**

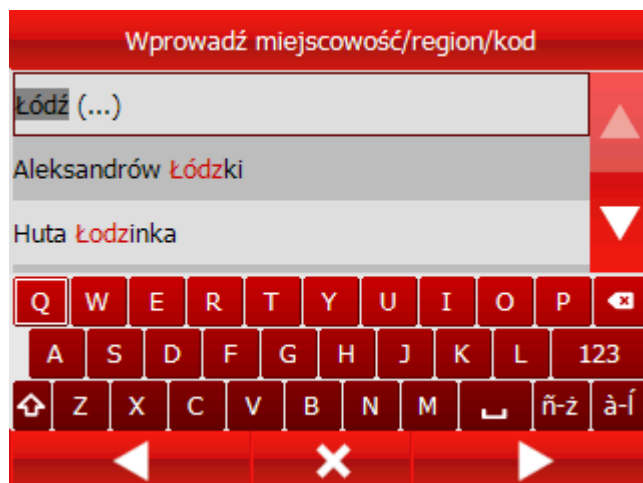
Jeśli znasz nazwę ulicy (oraz opcjonalnie numer budynku) wybierz **Adres**.

Aby zobaczyć historię poprzednich wyszukiwań, wybierz .



Najpierw wybierz kraj (jeśli jest taka opcja).

Następnie wprowadź nazwę miejscowości, regionu lub kod pocztowy.



Wprowadzanie nazw odbywa się za pomocą klawiatury pojawiającej się na ekranie. Podczas wprowadzania nazwy AutoPilot automatycznie podpowie najbardziej zbliżone wyniki i odpowiednio uszereguje na liście. Kiedy znajdziesz szukaną miejscowość, kliknij na nią.



Teraz wpisz nazwę ulicy, której szukasz (lub wybierz CENTRUM MIASTA). Kiedy znajdziesz szukaną miejscowość, kliknij na nią.

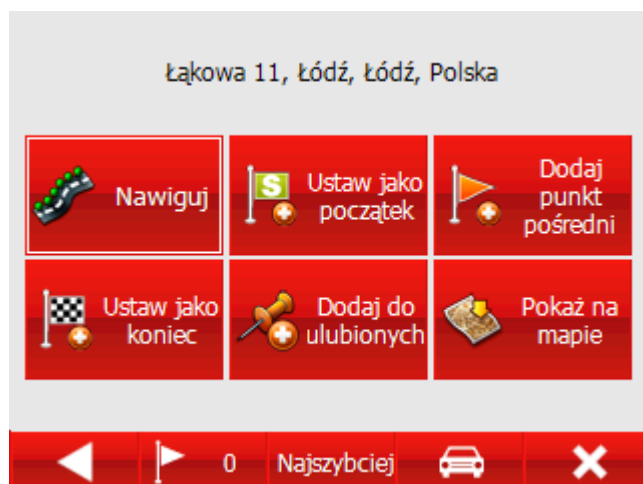


Zostaniesz poproszony o wybranie numer budynku spośród przedziałów wskazanych na liście.

Jeśli nie znasz numeru budynku wybierz opcję **DOWOLNY**. Pozwoli Ci to na wybór punktu docelowego na skrzyżowaniu z inną ulicą. Ukaże się lista skrzyżowań.

Wybierz strzałkę w prawo.

Pojawi się następujący ekran.



Następnie wybierz **Nawiguj** i Twoja trasa zostanie wytyczona.

Posiadasz ponadto następujące opcje:

**Ustaw jako początek** - punkt zostanie ustawiony jako początek trasy (konieczne tylko w przypadku, kiedy chcesz przeliczyć trasę bez użycia GPS)

**Dodaj punkt pośredni** - punkt zostanie dodany jako punkt pośredni trasy

**Ustaw jako koniec** - punkt zostanie ustawiony jako koniec trasy (przy czym tryb nawigacji nie zostanie automatycznie włączony)

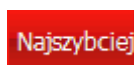
**Dodaj do ulubionych** - punkt zostanie dodany do bazy Ulubionych

**Pokaż na mapie** - punkt zostanie pokazany na mapie

W panelu w dolnej części ekranu znajdują się wybrane parametry wytyczanej trasy:



- liczba punktów trasy



- wybrany tryb trasy (najszybsza, najkrótsza, najtańsza)



- wybrany rodzaju pojazdu

Każdy z tych parametrów możesz zmienić poprzez jego naciśnięcie.

Aby rozpocząć wyszukiwanie od nowa, wybierz strzałkę w lewo.

## 2.3.2 POI

### **POI (Punkty Użyteczności Publicznej)**

Zakładka **POI** umożliwia wyszukiwanie punktów POI (punkty użyteczności publicznej) w kilku wariantach:



**Adres lub nazwa** - po adresie lub nazwie punktu;

**Obecna pozycja na mapie** - blisko środka aktualnego widoku mapy;

**Obecna pozycja GPS** - blisko aktualnej pozycji GPS;

**Blisko końca trasy** - punkty znajdujące się w pobliżu końca trasy;

**Wzdłuż trasy** - punkty znajdujące się w pobliżu aktualnej trasy.



Wybierz jedną ze wskazanych opcji.

#### **Adres lub nazwa**

Aby zobaczyć historię poprzednich wyszukiwań, wybierz



Najpierw wybierz kraj, w którym chcesz szukać.

Następnie wybierz miejscowość, region lub kod pocztowy. Jeśli chcesz wyszukać w całym kraju, wybierz DOWOLNY.

Następnie wybierz kategorię POI.

POI podzielone są na sześć grup.



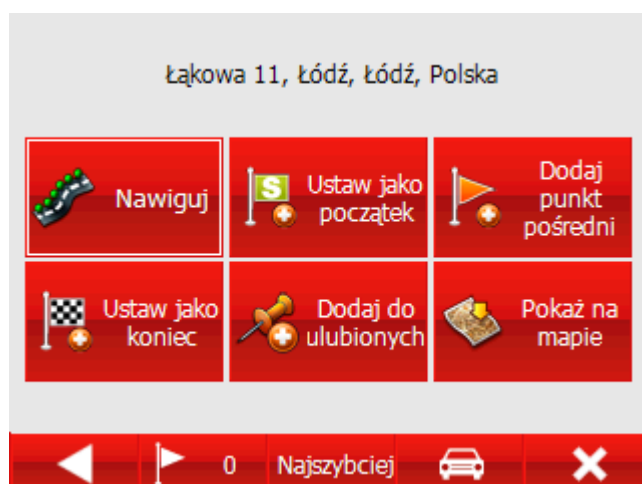
Teraz wybierz rodzaj szukanego POI. Jeśli chcesz szukać we wszystkich POI wybierz DOWOLNY.



Teraz wybierz nazwę POI, którego szukasz.

Wprowadzanie nazw odbywa się za pomocą klawiatury pojawiającej się na ekranie. Podczas wprowadzania nazwy AutoPilot automatycznie podpowie najbardziej zbliżone wyniki i odpowiednio uszereguje na liście. Ikona po lewej stronie nazwy podpowie, do jakiej kategorii należy POI. Kiedy zauważysz szukany POI na liście, wybierz go.

Pojawi się następujący ekran.



Następnie wybierz **Nawiguj** i Twoja trasa zostanie wytyczona.

Posiadasz ponadto następujące opcje:

**Ustaw jako początek** - punkt zostanie ustawiony jako początek trasy (konieczne tylko w przypadku, kiedy chcesz przeliczyć trasę bez użycia GPS)

**Dodaj punkt pośredni** - punkt zostanie dodany jako punkt pośredni trasy

**Ustaw jako koniec** - punkt zostanie ustawiony jako koniec trasy (przy czym tryb nawigacji nie zostanie automatycznie włączony)

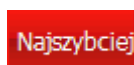
**Dodaj do ulubionych** - punkt zostanie dodany do bazy Ulubionych

**Pokaż na mapie** - punkt zostanie pokazany na mapie

W panelu w dolnej części ekranu znajdują się wybrane parametry wytyczanej trasy:



- liczba punktów trasy



- wybrany tryb trasy (najszybsza, najkrótsza, najtańsza)



- wybrany rodzaju pojazdu

Każdy z tych parametrów możesz zmienić poprzez jego naciśnięcie.

Aby rozpocząć wyszukiwanie od nowa, wybierz strzałkę w lewo.

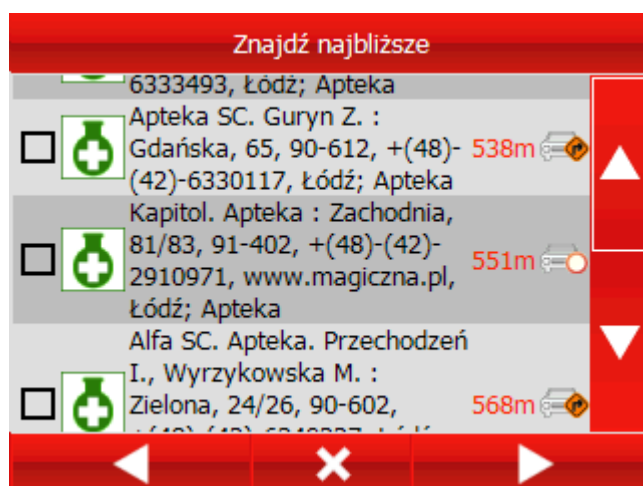
**Obecna pozycja na mapie, Obecna pozycja GPS, Blisko końca trasy, Wzdłuż trasy**

POI są podzielone na 6 grup.



Wybierz rodzaj szukanego POI. Jeśli chcesz szukać we wszystkich POI wybierz DOWOLNY.

Teraz zobaczysz lokalizację najbliższych POI, jak również odległość do nich i ikonę wskazującą czy dany POI koresponduje z wytyczoną trasą.



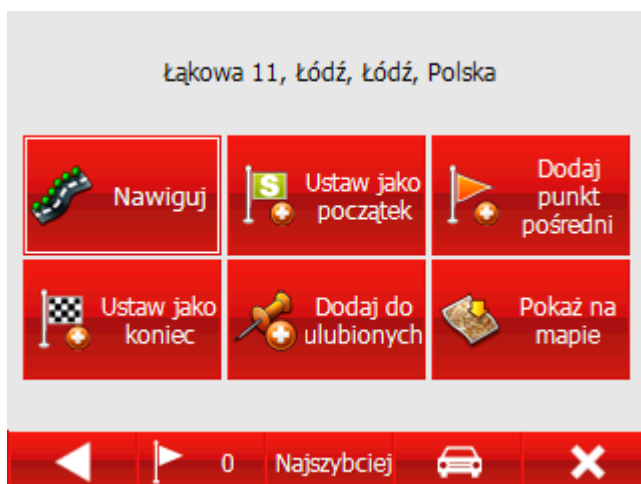
wskazuje, że POI znajduje się wzdłuż wytyczonej trasy.



wskazuje, że POI nie znajduje się wzdłuż Twojej trasy.

Kiedy zauważysz szukany POI na liście, wybierz go.

Pojawi się następujący ekran.



Następnie wybierz **Nawiguj** i Twoja trasa zostanie wytyczona.

Posiadasz ponadto następujące opcje:

**Ustaw jako początek** - punkt zostanie ustawiony jako początek trasy (konieczne tylko w przypadku, kiedy chcesz przeliczyć trasę bez użycia GPS)

**Dodaj punkt pośredni** - punkt zostanie dodany jako punkt pośredni trasy

**Ustaw jako koniec** - punkt zostanie ustawiony jako koniec trasy (przy czym tryb nawigacji nie zostanie automatycznie włączony)

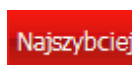
**Dodaj do ulubionych** - punkt zostanie dodany do bazy Ulubionych

**Pokaż na mapie** - punkt zostanie pokazany na mapie

W panelu w dolnej części ekranu znajdują się wybrane parametry wytyczanej trasy:



- liczba punktów trasy



- wybrany tryb trasy (najszybsza, najkrótsza, najtańsza)



- wybrany rodzaju pojazdu

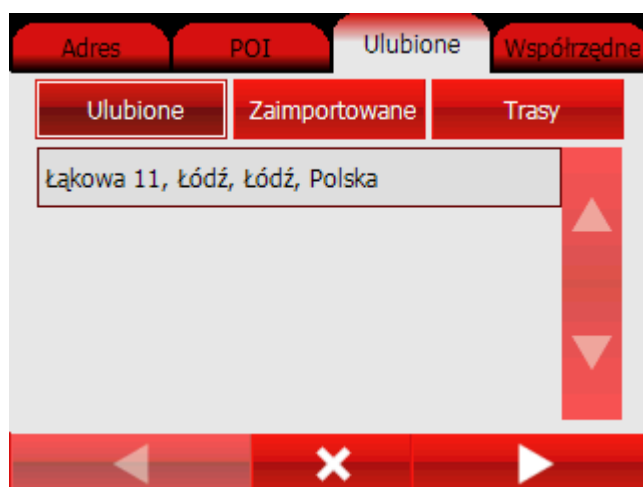
Każdy z tych parametrów możesz zmienić poprzez jego naciśnięcie.

Aby rozpocząć wyszukiwanie od nowa, wybierz strzałkę w lewo.

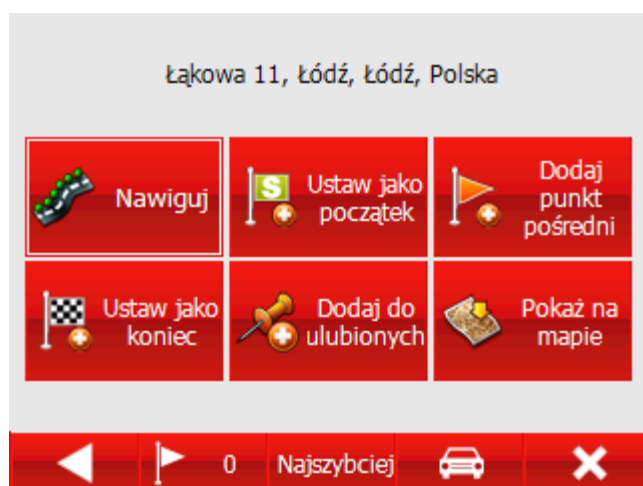
### 2.3.3 Ulubione

#### Ulubione

Korzystaj z opcji **Ulubione** aby stworzyć własną bazę ulubionych lokacji, które możesz szybko odnaleźć i ustawić jako punkty docelowe.



Wybierz Ulubione i pojawi się powyższy ekran. Aby rozwinąć, którąś z podgrup Ulubionych, wybierz ją.



Następnie wybierz **Nawiguj** i Twoja trasa zostanie wytyczona.

Posiadasz ponadto następujące opcje:

**Ustaw jako początek** - punkt zostanie ustawiony jako początek trasy (konieczne tylko w przypadku, kiedy chcesz przeliczyć trasę bez użycia GPS)

**Dodaj punkt pośredni** - punkt zostanie dodany jako punkt pośredni trasy

**Ustaw jako koniec** - punkt zostanie ustawiony jako koniec trasy (przy czym tryb nawigacji nie zostanie automatycznie włączony)

**Dodaj do ulubionych** - punkt zostanie dodany do bazy Ulubionych

**Pokaż na mapie** - punkt zostanie pokazany na mapie

W panelu w dolnej części ekranu znajdują się wybrane parametry wytyczanej trasy:



- liczba punktów trasy

**Najszybciej**

- wybrany tryb trasy (najszybsza, najkrótsza, najtańsza)



- wybrany rodzaju pojazdu

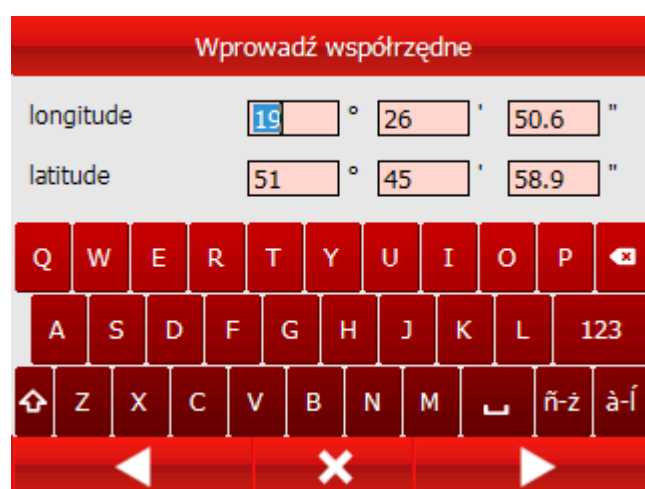
Każdy z tych parametrów możesz zmienić poprzez jego naciśnięcie.

Aby rozpocząć wyszukiwanie od nowa, wybierz strzałkę w lewo.

## 2.3.4 Współrzędne geograficzne

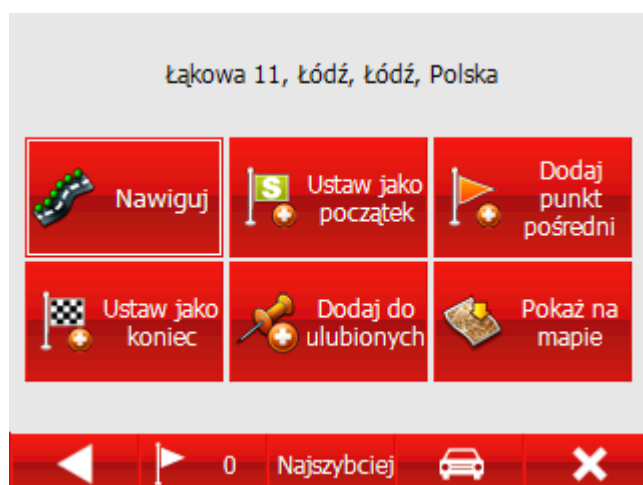
### Współrzędne geograficzne

Zakładka **Współrzędne** umożliwi wyszukiwanie punktu po współrzędnych geograficznych.



Wprowadź odpowiednie wartości i kliknij strzałkę w prawo.

Pojawi się następujący ekran:



Następnie wybierz **Nawiguj** i Twoja trasa zostanie wytyczona.

Posiadasz ponadto następujące opcje:

**Ustaw jako początek** - punkt zostanie ustawiony jako początek trasy (konieczne tylko w przypadku, kiedy chcesz przeliczyć trasę bez użycia GPS)

**Dodaj punkt pośredni** - punkt zostanie dodany jako punkt pośredni trasy

**Ustaw jako koniec** - punkt zostanie ustawiony jako koniec trasy (przy czym tryb nawigacji nie zostanie automatycznie włączony)

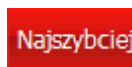
**Dodaj do ulubionych** - punkt zostanie dodany do bazy Ulubionych

**Pokaż na mapie** - punkt zostanie pokazany na mapie

W panelu w dolnej części ekranu znajdują się wybrane parametry wytyczanej trasy:



- liczba punktów trasy



- wybrany tryb trasy (najszybsza, najkrótsza, najtańsza)



- wybrany rodzaju pojazdu

Każdy z tych parametrów możesz zmienić poprzez jego naciśnięcie.

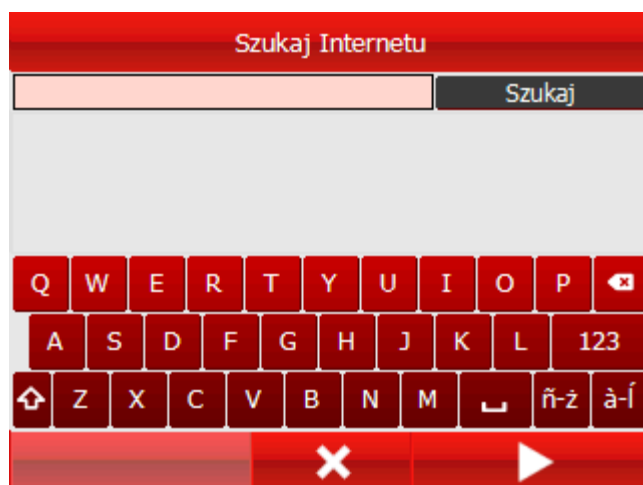
Aby rozpocząć wyszukiwanie od nowa, wybierz strzałkę w lewo.

### 2.3.5 Szukaj w Internecie

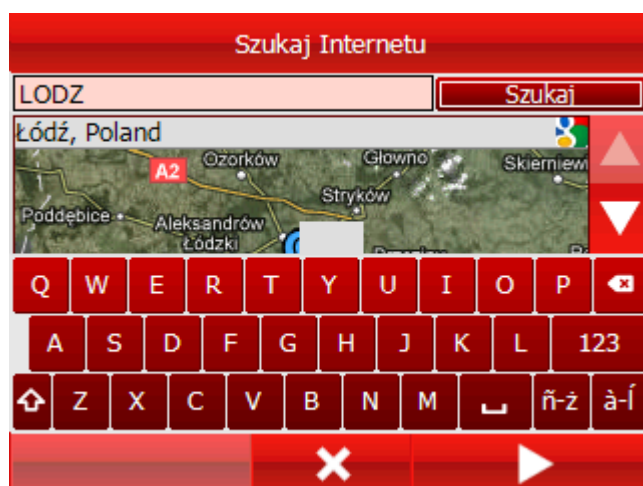
#### **Szukaj w Internecie**

Jeśli Twoje urządzenie posiada połączenie z Internetem, możesz skorzystać z dodatkowej opcji - **Szukaj**



**w Internecie.**

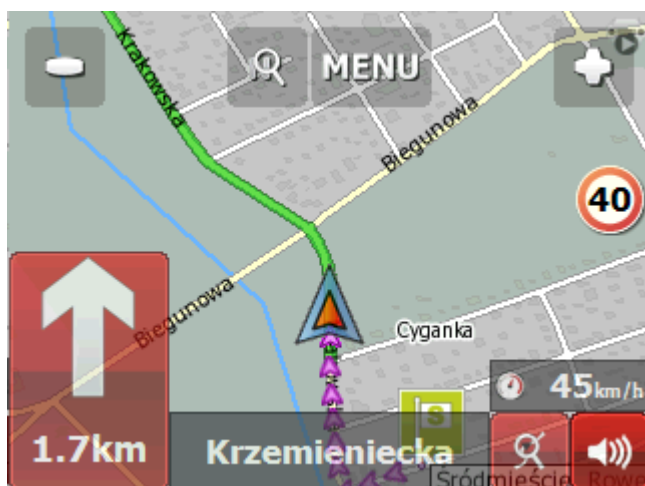
Jeśli nie możesz znaleźć adresu w zasobach AutoPilota, możesz skorzystać z wyszukiwarki online (Google).



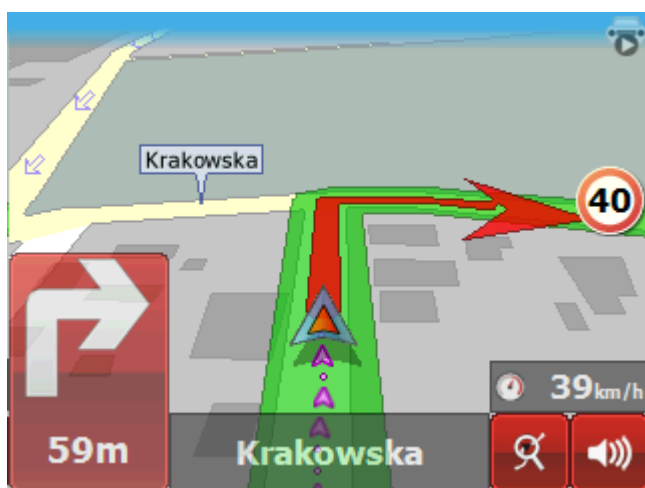
## 2.4 Nawigowanie

**Nawigowanie**

Obecnie znajdujesz się w trybie nawigacji. Twoja trasa jest zaznaczona na mapie. Zobaczysz widok analogiczny do tego:



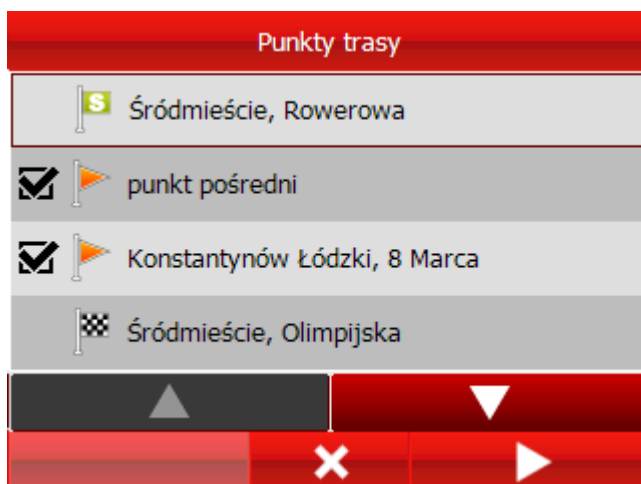
lub



zależnie od tego, czy wybrałeś widok **2D** czy **3D**.

Instrukcje odnośnie kolejnego manewru wyświetlane są w panelu w dolnej części ekranu.

Jeśli dodałeś więcej niż jeden punkt pośredni, będziesz mógł zobaczyć pełną listę punktów trasy (Menu -> Trasa -> Punkty trasy):



Możesz tutaj usunąć zbędne punkty trasy zaznaczając je i wybierając strzałkę w lewo.

Na głównym drogach AutoPilot może aktywować funkcję **Asystenta Pasa Ruchu**, która pomaga zająć odpowiedni pas ruchu przed zbliżającym się manewrem. Właściwe pasy ruchu zaznaczone są kolorem zielonym, a pozostałe czerwonym (z czarnymi krzyżykami).



Jeśli zbozczysz z wyznaczonej drogi, AutoPilot automatycznie przekalkuluje i wytyczy nową trasę.

Dotknięcie ekranu mapy ujawnia ukryte przyciski: przybliżenie ("+") widoku mapy, menu, oddalenie ("-") widoku mapy u góry ekranu oraz przegląd trasy w dolnej części ekranu.

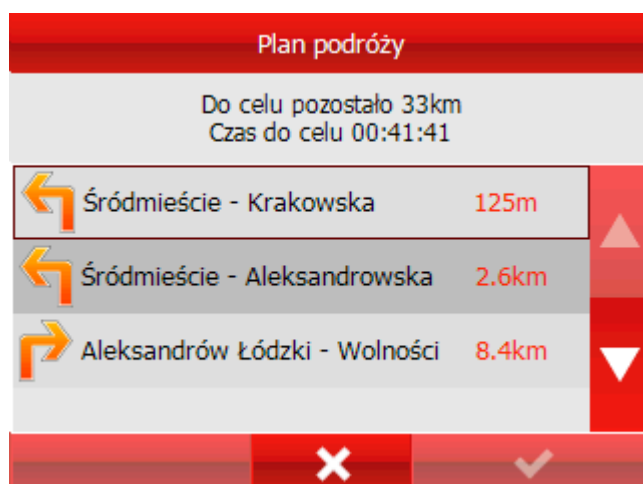
Wybierz przegląd trasy, aby zobaczyć całkowitą długość trasy. Będziesz mógł operować mapę bez jej wyśrodkowania na Twojej pozycji GPS. Jest to użyteczne zwłaszcza, kiedy chcesz znaleźć inne miejsce na mapie lub alternatywną drogę.

Aby wrócić do trybu nawigacji, ponownie naciśnij przycisk przeglądu trasy.

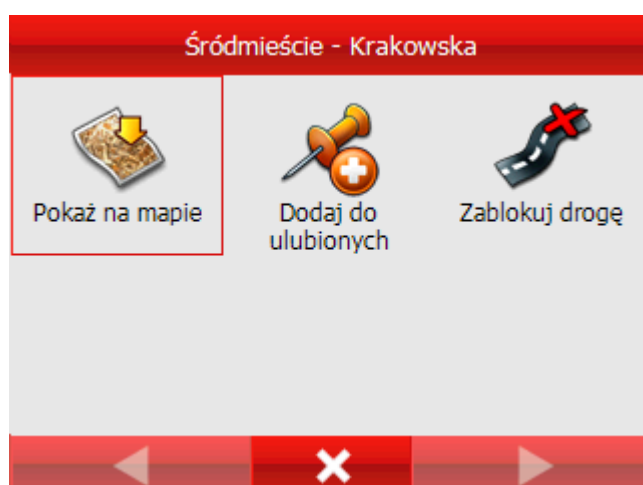


Jeśli naciśniesz niebieski drogowy znak , skurczy się on do dwóch linijek. Aby go rozwinąć, naciśnij go powtórnie.

Aby zobaczyć pełny plan podróży, naciśnij strzałkę manewru w lewej części ekranu. Możesz to uczynić także z poziomu Menu: Menu - Trasa - Plan podróży.

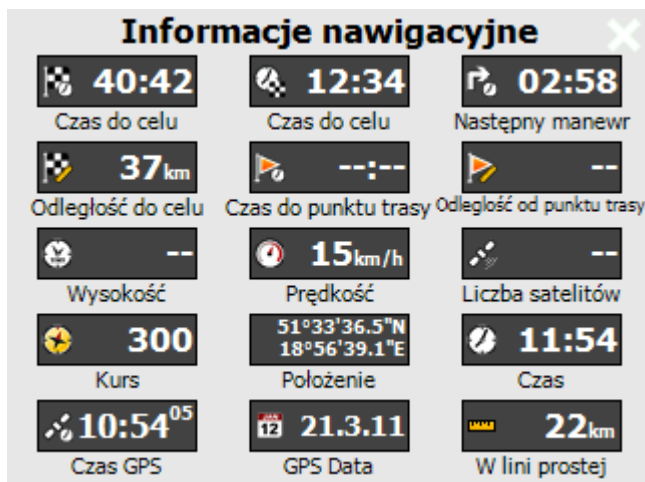


W opcji **Plan Podróży** zawarta jest lista szczegółowych instrukcji i manewrów dla całej trasy. Naciśnij, aby wybrać dowolny z manewrów (etapów podróży). Wybierz strzałkę w lewo, aby zobaczyć następujące menu.



Możesz tutaj wybrać jedną z opcji: pokazać manewr na mapie, dodać wybrany punkt do ulubionych lub zablokować daną drogę. Jeśli wybrany odcinek zostanie zablokowany, nie będzie uwzględniany w kolejnych wyliczeniach trasy.

Aby zmienić zawartość panelu/-i nawigacyjnych znajdujących się w prawym rogu ekranu, naciśnij wybrany panel. Pojawi się ekran z kilkoma opcjami. Aby wybrać jedną z nich, naciśnij ją. Możesz tutaj ustawić, jakiego rodzaju informacje mają być widoczne w panelu nawigacyjnym podczas nawigacji. Dostępne są następujące możliwości:



**Czas dotarcia do celu** – przybliżony czas pozostały do osiągnięcia miejsca docelowego

**Godzina dotarcia do celu** – przybliżona godzina osiągnięcia miejsca docelowego

**Następny manewr** – przybliżony czas do kolejnego manewru

**Odległość do celu** – jak daleko jesteś od miejsca docelowego w km lub milach

**Czas do punktu trasy** - przybliżony czas pozostały do osiągnięcia punktu trasy

**Odległość od punktu trasy** - jak daleko jesteś od punktu trasy

**Wysokość n.p.m. (wysokość), Prędkość (prędkość), Liczba satelitów (liczba satelitów), Kurs (kierunek), Polożenie (pozycja), Czas (czas), Czas GPS, GPS Data (data), W linii prostej (odległość w linii prostej)** - pozwalają na uzyskanie danych na temat twojej aktualnej pozycji i sygnału satelitarnego.

Liczba paneli nawigacyjnych wyświetlanych na ekranie może zostać zmieniona w [ustawieniach nawigacji](#).

### 3 Korzystanie z mapy

#### Korzystanie z mapy

Po uruchomieniu programu AutoPilot na ekranie pojawi się poniższy widok.



U góry ekranu znajdują się trzy przyciski:



- przybliż



- dostęp do poszczególnych ekranów menu programu Autopilot (wyszukiwanie, obliczanie trasy, ustawienia, itd.)



- oddal

Jeśli będziesz wciskał przyciski "-" / "+", oddalanie/przybliżanie będzie odbywać się ciągle.

Możesz przeglądać mapę poprzez jej przeciąganie (naciśnięcie na mapę, przytrzymanie i przeciągnięcie palcem/rysikiem).

Jeśli już ustawiłeś punkt docelowy, możesz użyć ikony samochodu umieszczonej w prawym dolnym rogu mapy, aby rozpocząć nawigację.



Naciśnięcie na mapę ukaże 6 funkcji do wyboru:



Funkcje te odnoszą się do zaznaczonego na mapie punktu.



- ustaw jako punkt startowy



- ustaw jako punkt pośredni. Jeśli naciśniesz na istniejący punkt pośredni, pojawi się następująca



ikona . Wybierz ją, jeśli chcesz usunąć ten punkt.



- ustaw jako punkt docelowy



- informacja o warstwie mapy w zaznaczonym punkcie



- zablokuj drogę (nie będzie uwzględniana w trakcie wytyczania trasy). Zablokowana droga jest podświetlona na mapie na fioletowo. Aby ją odblokować, wykonaj te same operacje, ale wybierz ikonę




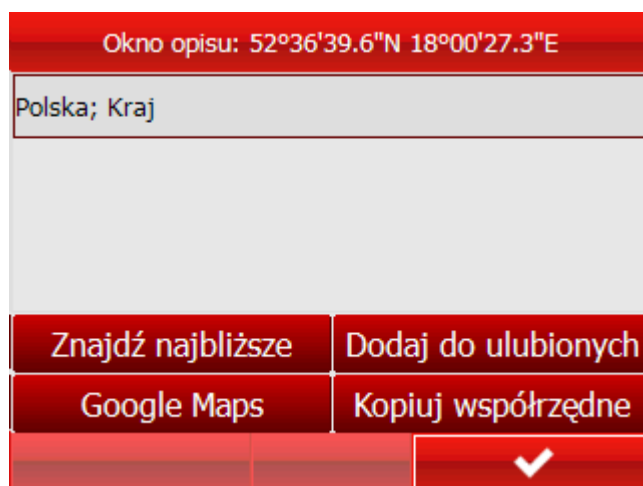
- dodaj jako punkt ulubiony



- edycja parametrów nawigacyjnych, np. średnia i maksymalna prędkość. W wersji Truck możesz dodatkowo edytować wagę, wysokość, szerokość i inne parametrów samochodów ciężarowych. Zmiany zapisywane są w pliku **link\_params.xml**. Możesz skopiować ten plik, aby dokonać tych samych zmian w innych kopiach aplikacji.



Jeśli naciśniesz na wybrany obiekt na mapie i wybierzesz ikonę informacji -  - poniżej pojawią się szczegóły odnośnie tego obiektu, np.



Powyższe okno zawiera szczegóły odnośnie obiektu, na który naciśnąłeś. Ponieważ mapa składa się z wielu warstw danych, może się zdarzyć, że naciśnąłeś w miejscu zawierającym kilka warstw. W takim przypadku na liście pojawi się kilka informacji.

Wybierz opcję Znajdź najbliższe, aby wyszukać POI położone najbliżej wskazanego punktu.

Wybierz opcję Dodaj do ulubionych, aby dodać wskazany punkt do ulubionych.

Jeśli posiadasz łączność z Internetem, masz do dyspozycji dodatkowo opcję Google Maps. Wybierz ją, jeśli chcesz zobaczyć punkt na Google Maps.

Aby powrócić do widoku mapy, wybierz opcję zatwierdź lub krzyżyk.


## 4 Menu AutoPilota

### Menu AutoPilota

Naciśnij w dowolnym miejscu na mapie (w widoku mapy), a pojawi się przycisk Menu umożliwiający przejście do widoku menu programu.

Menu AutoPilota jest domyślnie podzielone na dwie części/strony (na ekranach o rozdzielczości innej niż VGA czy QVGA liczba ta może być inna):



Aby powrócić do widoku mapy, wybierz przycisk . Aby przejść między stronami menu, wybierz strzałkę w prawo lub lewo w dolnej części ekranu.



## 5 Ulubione

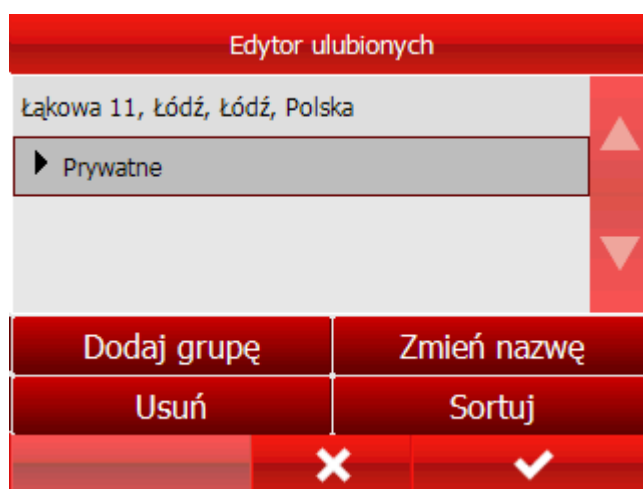
### Ulubione

Korzystaj z opcji **Ulubione** aby stworzyć własną bazę ulubionych lokacji, które możesz szybko odnaleźć i ustawić jako punkty docelowe.

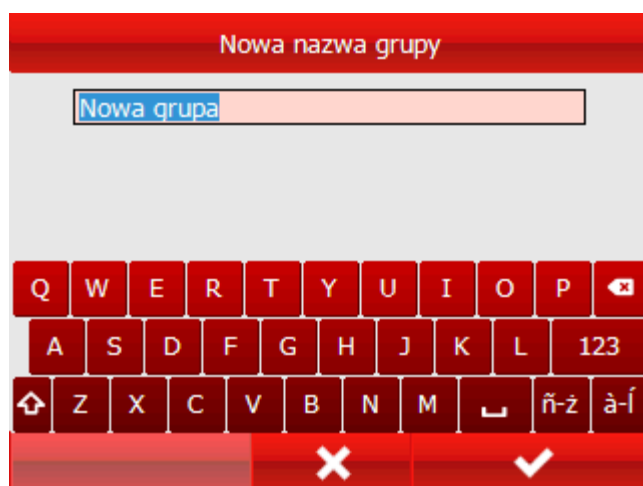
Ulubione możesz dodawać na dwa sposoby: z **widoku mapy** oraz z **menu Znajdź i nawiguj**.

Aby ułatwić przeglądanie ulubionych, można je zorganizować w różne grupy. Zanim zaczniesz dodawać większe ilości ulubionych, stwórz kilka grup.

Z Menu (strona 2/2) wybierz opcję Edytor ulubionych:




Wybierz Dodaj grupę.



Wprowadź nazwę grupy, np. Prywatne. Aby wprowadzić kapitaliki (wielkie litery), wybierz odpowiednią literę i przytrzymaj ją przez 1 s.

Wybierz Ok.

Powrócisz do okna ulubionych. Wybierz .

## 5.1 Dodawanie Ulubionych

### Dodawanie Ulubionych

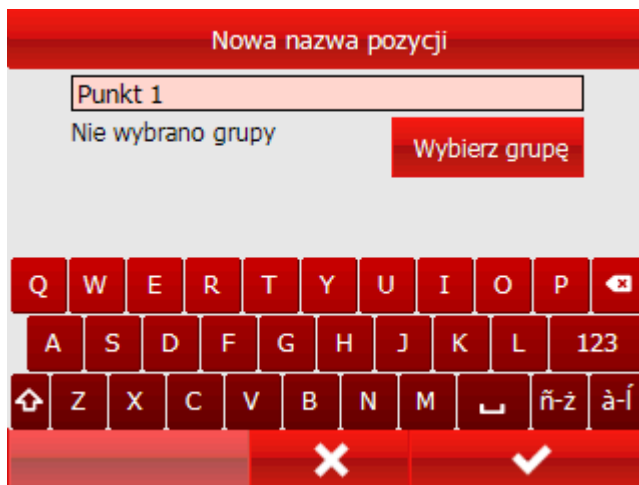
#### Dodawanie ulubionego miejsca z ekranu mapy

Jeśli chcesz dodać ulubione miejsce z ekranu mapy, upewnij się, że mapa jest ustawiona na wybranym punkcie (wskazane jest odpowiednie przybliżenie mapy).

Naciśnij punkt, który chcesz dodać jako ulubiony.

Wybierz przycisk , z opcji, które pojawią się ekranie.

Wprowadź nazwę ulubionego:



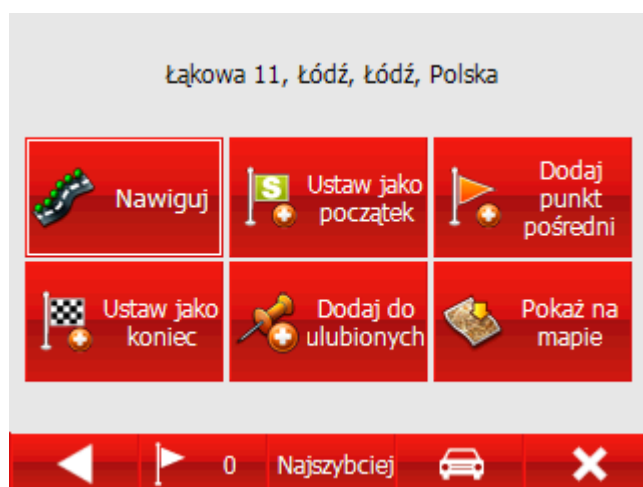
Jeśli chcesz dodać ten punkt do istniejącej grupy, wybierz opcję **Wybierz grupę**. Pojawi się lista dostępnych grup.

Aby zakończyć, wybierz **OK**.

Ulubiony punkt zostanie zapisany i powrócisz do widoku mapy.

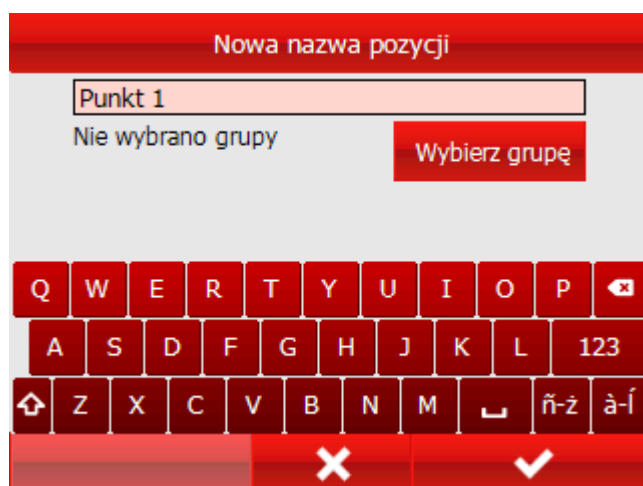
#### Dodawanie ulubionego miejsca z menu Znajdź i nawiguj

Po przeprowadzeniu wyszukiwania z wykorzystaniem opcji: [Address](#), [POI](#) (Points of Interest), pojawi się okno:



Wybierz opcję **Dodaj do ulubionych**.

Wprowadź nazwę:



Jeśli chcesz dodać ten punkt do istniejącej grupy, wybierz opcję Wybierz grupę. Pojawi się lista dostępnych grup.

Aby zakończyć, wybierz **OK**.

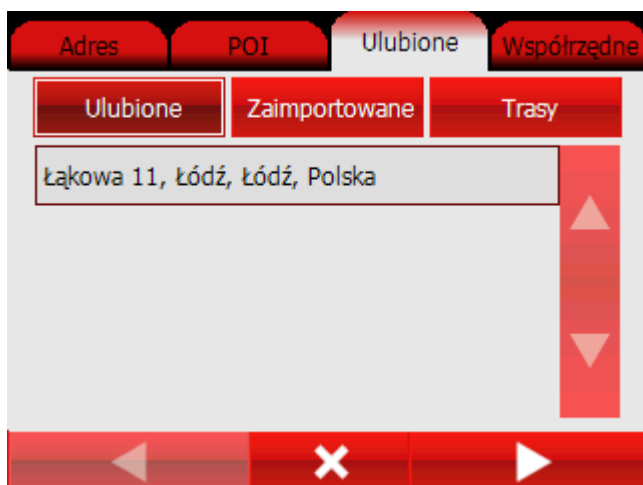
Powrócisz do widoku wyników wyszukiwania.

## 5.2 Używanie Ulubionych

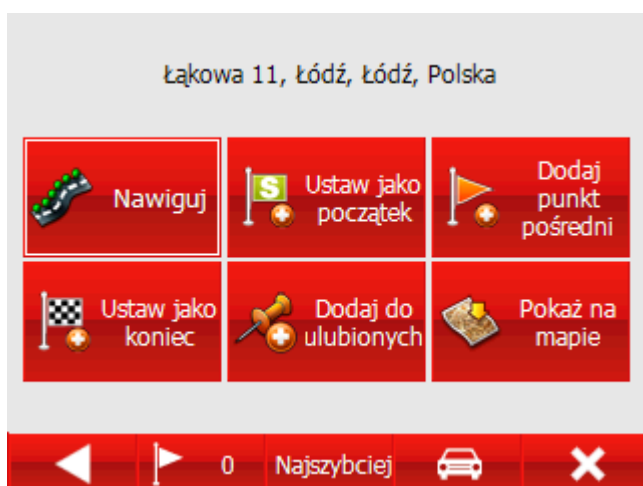
### Używanie Ulubionych

Dzięki ulubionym miejscom możesz szybko uzyskać dostęp do konkretnych lokacji i ustawić je jako miejsca docelowe.

Z pierwszej strony menu wybierz opcję **Znajdź i nawiguj**, a następnie **Ulubione**.



Wybierz jedną z grup, a następnie jeden z ulubionych punktów.  
Pojawi się następujący ekran.



Następnie wybierz **Nawiguj** i Twoja trasa zostanie wytyczona.

Posiadasz ponadto następujące opcje:

**Ustaw jako początek** - punkt zostanie ustawiony jako początek trasy (konieczne tylko w przypadku, kiedy chcesz przeliczyć trasę bez użycia GPS)

**Dodaj punkt pośredni** - punkt zostanie dodany jako punkt pośredni trasy

**Ustaw jako koniec** - punkt zostanie ustawiony jako koniec trasy (przy czym tryb nawigacji nie zostanie automatycznie włączony)

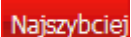
**Dodaj do ulubionych** - punkt zostanie dodany do bazy Ulubionych

**Pokaż na mapie** - punkt zostanie pokazany na mapie

W panelu w dolnej części ekranu znajdują się wybrane parametry wytyczanej trasy:



- liczba punktów trasy



- wybrany tryb trasy (najszybsza, najkrótsza, najtańsza)



- wybrany rodzaju pojazdu

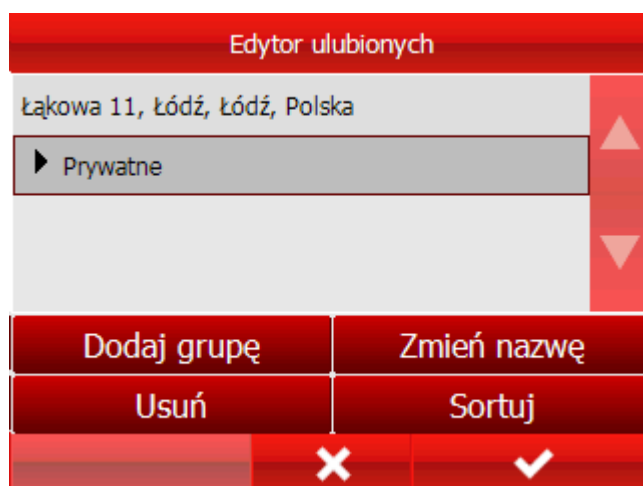
Każdy z tych parametrów możesz zmienić poprzez jego naciśnięcie.

Aby rozpocząć wyszukiwanie od nowa, wybierz strzałkę w lewo.

## 5.3 Zarządzanie Ulubionymi

### Zarządzanie Ulubionymi

Z Menu (ekran 2/2) wybierz opcję **Edytor ulubionych**.



Możesz przenosić ulubione punkty między grupami poprzez ich przeciąganie.


Dostępne są cztery funkcje:

**Dodaj grupę** - tworzenie nowej grupy

**Zmień nazwę** - zmiana nazwy

**Usuń** - usuwanie ulubionego punktu lub całej grupy

**Sortuj** - sortowanie ulubionych punktów

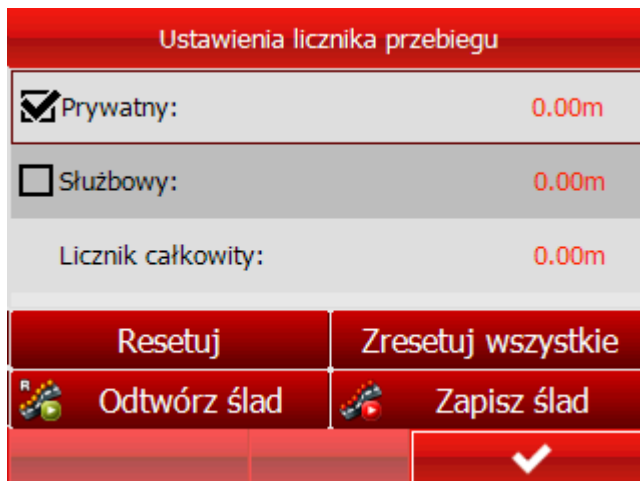
Wybierz , aby wrócić do menu głównego.

## 6 Licznik przebytej drogi

### Licznik przebytej drogi

Licznik przebytej drogi to narzędzie, które pozwala ci na obliczanie długości przejechanej drogi, a także podzielenie tego dystansu pomiędzy pomiary drogi przebytej prywatnie i biznesowo.

Z menu głównego wybierz opcję **Licznik**.




| Ustawienia licznika przebiegu                 |                    |
|---|--------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> Prywatny: | 0.00m              |
| <input type="checkbox"/> Służbowy:            | 0.00m              |
| Licznik całkowity:                            | 0.00m              |
| Resetuj                                       | Zresetuj wszystkie |
| Odtwórz ślad                                  | Zapisz ślad        |
| ✓   |                    |

Jesteś teraz w stanie sprawdzić całkowitą drogę przebytą zarówno w celach prywatnych, jak i służbowych.

Zaznacz odpowiednią kategorię, aby ją wybrać. Możesz użyć tylko jednego licznika w tym samym czasie (nie można zapisać trasy jako jednocześnie prywatnej i służbowej).

Aby ustawić wybrany licznik na "0", zaznacz go i wybierz opcję **Resetuj**.

Wybierz , aby powrócić do menu głównego.

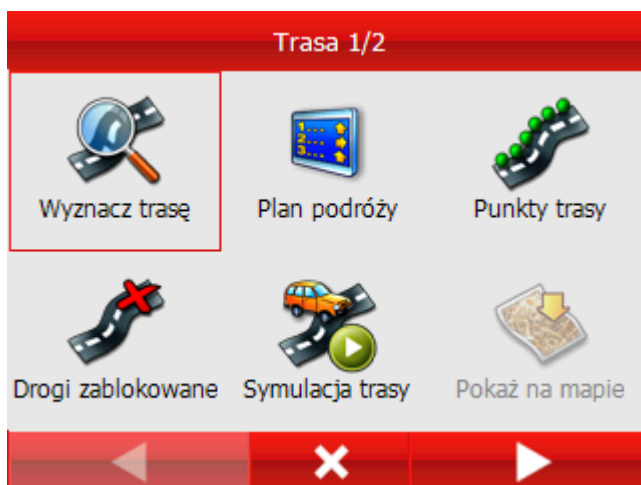
## 7 Wyznaczanie trasy

### Wyznaczanie trasy

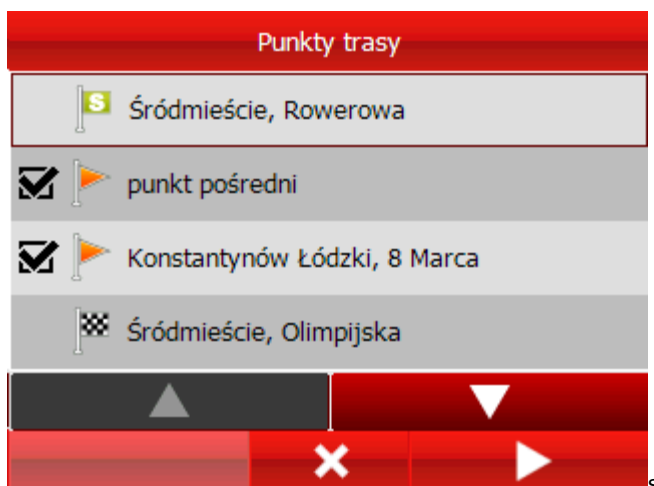
Program Autopilot pozwala na obliczanie tras nie tylko w trybie nawigacji, ale również bez jego włączania.

Możesz ustalić punkty trasy (miejsce rozpoczęcia, miejsce docelowe oraz punkty przelotowe) w ten sam sposób, jak podczas [ustalania miejsca docelowego](#).

Aby przejrzeć wszystkie punkty trasy wybierz **Trasa** na stronie 1 głównego menu. Pojawi się następujący ekran:



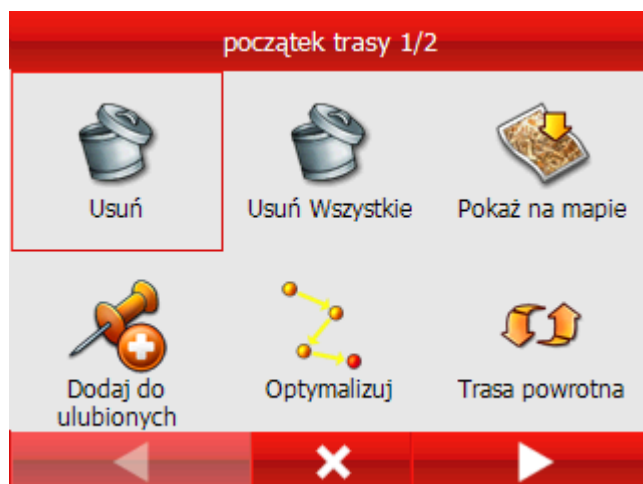
Aby sprawdzić ustalone punkty trasy, wybierz opcję **Punkty trasy**.



Aby wybrać punkt trasy, naciśnij go.

Użyj znaczników "^" oraz "v", w celu przemieszczania punktu na liście.

Wybierz strzałkę w prawo, aby przejść do menu z dodatkowymi opcjami trasy.



**Usuń** – usuwa ostatnio wybrany punkt trasy.

**Usuń wszystkie** - usuwa wszystkie punkty trasy.

**Pokaż na mapie** – pokazuje ostatnio wybrany punkt trasy na mapie.

**Dodaj do ulubionych** – zapisuje ostatnio wybrany punkt trasy w ulubionych.

**Optymalizuj** – jeśli wybrałeś więcej niż jeden punkt przelotowy, program Autopilot ułoży je w takiej kolejności, aby trasa była jak najkrótsza.

**Trasa powrotna** – odwraca kolejność punktów trasy; planuje trasę z miejsca docelowego do miejsca rozpoczęcia.


Wybierz strzałkę w lewo, aby przejść do kolejnych opcji:



**Zapisz trasę** - zapisuje aktualną trasę

**Załaduje trasę** - ładuje wcześniej zapisaną trasę.

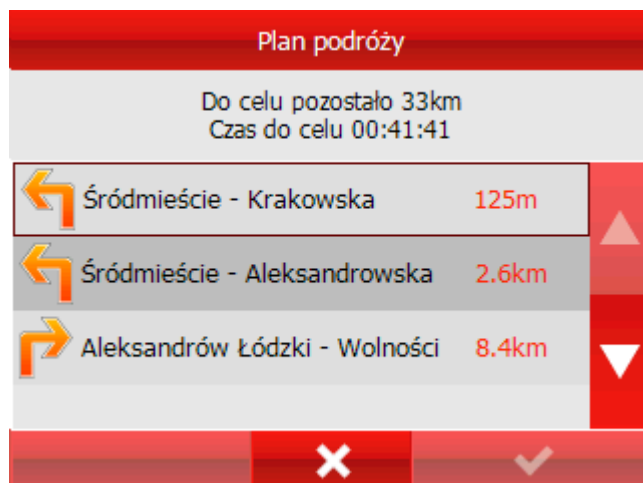
**Usuń trasę** - usuwa zapisaną trasę.

Wybierz , aby powrócić do menu **Trasa**.

Jeśli punkty trasy się zgadzają z pożądanymi, wybierz opcję **Wyznacz trasę**.

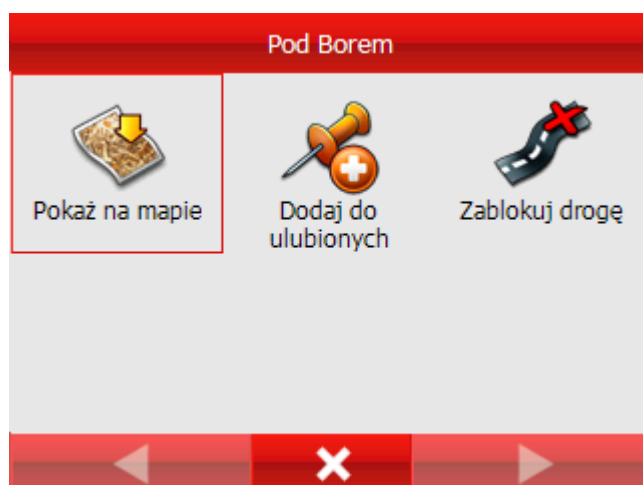


Wyznaczona trasa będzie zaznaczona na mapie. Aby przejrzeć szczegółowy plan podróży, wybierz: Menu  
-> Trasa -> Plan podróży.  
Pojawi się analogiczne okno:



Teraz jesteś w stanie zapoznać się ze wszystkimi instrukcjami na całą podróż oraz z całkowitą odległością do pokonania.

Po wybraniu każdego z manewrów, możesz wykonywać na nich operacje. Pojawi się analogiczne okno:



Możesz tutaj wybrać jedną z opcji:

**Pokaż na mapie** - pokazuje manewr na mapie.

**Dodaj do ulubionych** - dodaje wybrany punkt do ulubionych.

**Zablokuj drogę** - blokuje wybrany odcinek. Jeśli wybrany odcinek zostanie zablokowany, nie będzie uwzględniany w kolejnych wyliczeniach trasy. Aby przywrócić odcinek do zwykłego stanu, przejdź do menu **Trasa** i wybierz opcję **Drogi zablokowane**.

Jeśli chcesz zachować plan podróży, ale usunąć zaznaczoną trasę z mapy, przejdź do menu głównego, następnie menu **Trasa** i na drugim ekranie (Trasa 2/2) wybierz opcję **Ukryj trasę**:



## 8 Tryb nocny

### Tryb nocny

Program Autopilot pozwala na wybranie innego układu kolorów mapy do zastosowania podczas podróży w nocy. Ten tryb nie powoduje zmęczenia oczu podczas jazdy w nocy.

Aby przełączyć między trybem nocnym a dziennym, przejdź do strony 1 menu głównego:



W zależności od potrzeb wybierz opcję **Tryb nocny** nie włączony (z krzyżykiem), wówczas nawigacja działa w trybie zwykłym (dziennym) lub **Tryb nocny** włączony (ze znacznikiem potwierdzenia "v") - wówczas nawigacja będzie działać w trybie nocnym.

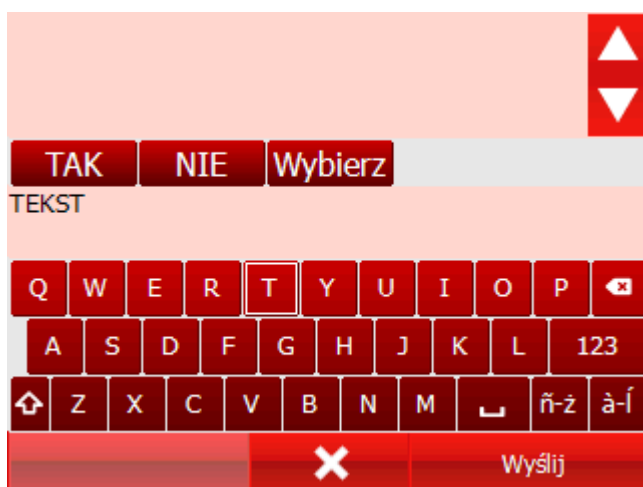


## 9 Komunikacja

### Komunikacja

Jeśli Twoje urządzenie posiada połączenie do Internetu, możesz do AutoPilot przesyłać wiadomości i polecenia na odległość.

Okno komunikacji wygląda następująco:



Na górze widzisz aktualną rozmowę.

Używaj klawiatury do pisania wiadomości i przycisku Wyślij, aby wysłać wiadomość.

Do szybkich odpowiedzi możesz korzystać z opcji **TAK/NIE/Wybierz**. Przycisk **Wybierz** pokaże listę predefiniowanych wiadomości. Aby dodać/usunąć Twoje własne predefiniowane wiadomości naciśnij **Wybierz**, a następnie **Dodaj/Usuń**.

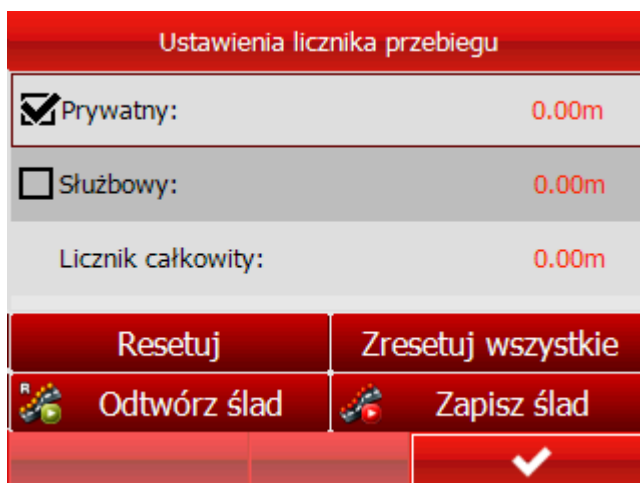
## 10 Zapisywanie i odtwarzanie podróży

### Zapisywanie i odtwarzanie podróży

W programie Autopilot możliwe jest zapisywanie podróży w pliku i odtwarzanie ich później.

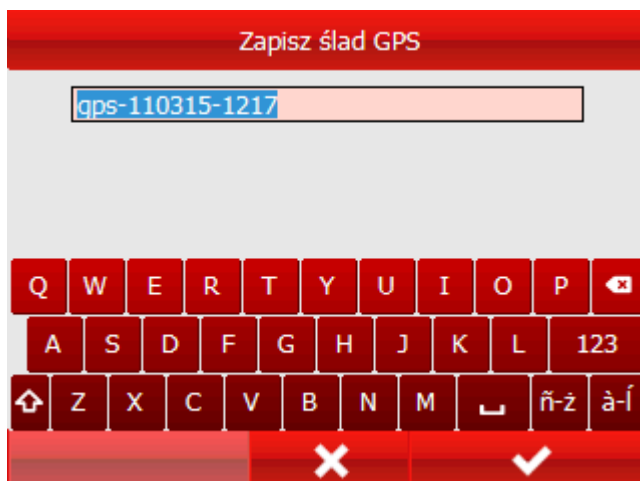
#### Zapisywanie Podróży

Aby zapisać podróż przejdź do strony 1 menu głównego i wybierz opcję **Licznik**:



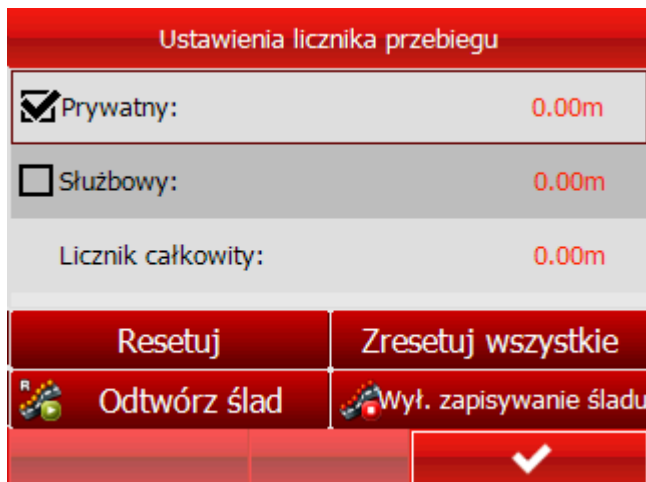
Następnie wybierz opcję **Zapisz ślad**.

Ustaw miejsce docelowe, gdzie trasa zostanie zapisana, np. karta pamięci lub wewnętrzna pamięć urządzenia:



Wprowadź nazwę zapisywanego pliku. Automatycznie sugerowana jest nazwa, która bazuje na dacie i czasie, lecz możesz to zmienić.

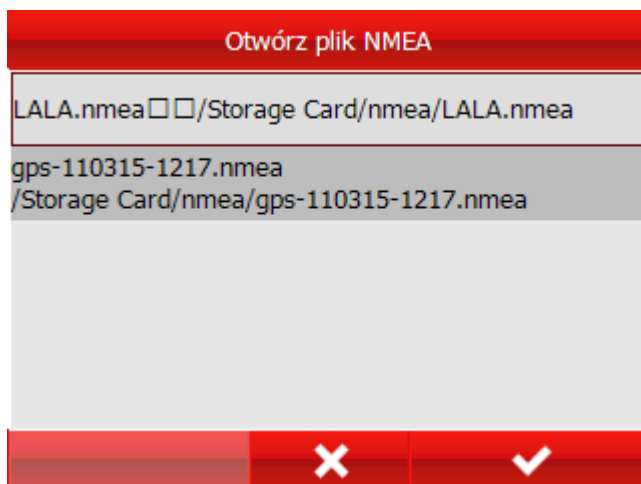
Wybierz **OK**.



Dane GPS będą zapisywane w wybranym pliku. Aby przerwać zapisywanie śladu wybierz opcję **Wył. zapisywanie śladu**.

### Odtwarzanie podróży

Jeśli chcesz odtworzyć podróż, wybierz opcję **Odtwórz ślad** w menu **Licznik**. Pojawi się lista dostępnych plików z zapisanymi podróżami.



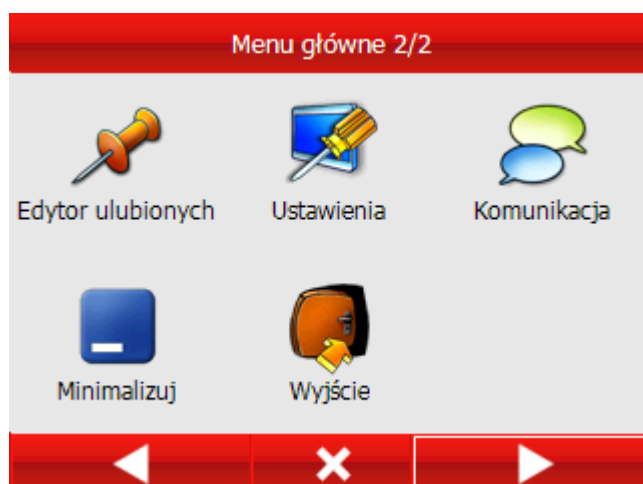
Wybierz jedną z tras i naciśnij **Ok**.

Jeśli wrócisz do widoku mapy, zobaczysz wybraną trasę w trybie odtwarzania.

## 11 Ustawienia

### Ustawienia

Dostęp do **Ustawień** znajduje się w drugim ekranie menu głównego.



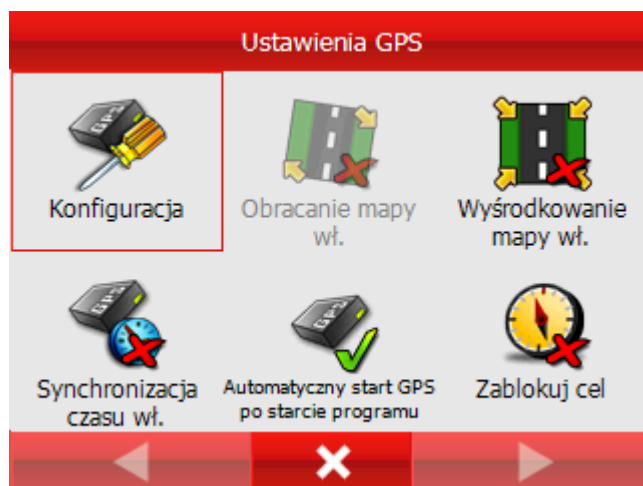
Wybierz opcję **Ustawienia**.



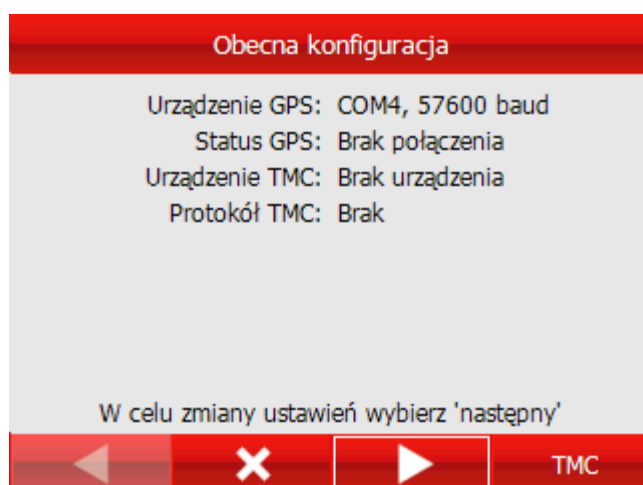
Dostępnych jest kilka opcji: [GPS](#), [Nawigacja](#), [Ostrzeżenie o fotoradarach](#), [Aplikacja](#), [Zdalna komunikacja](#).

## 11.1 GPS

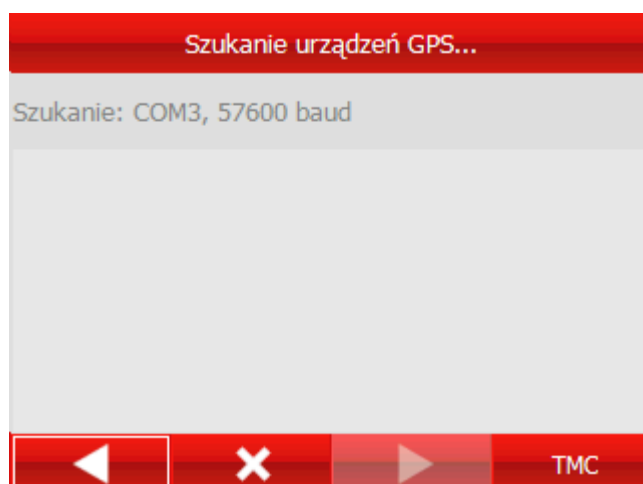
## GPS



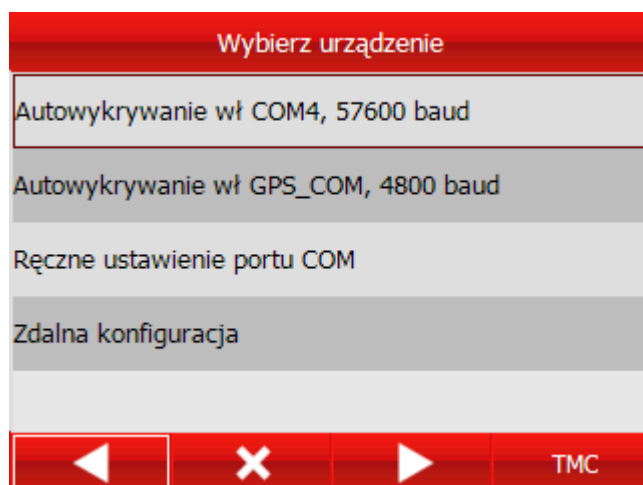
Wybierz opcję **Konfiguracja**.



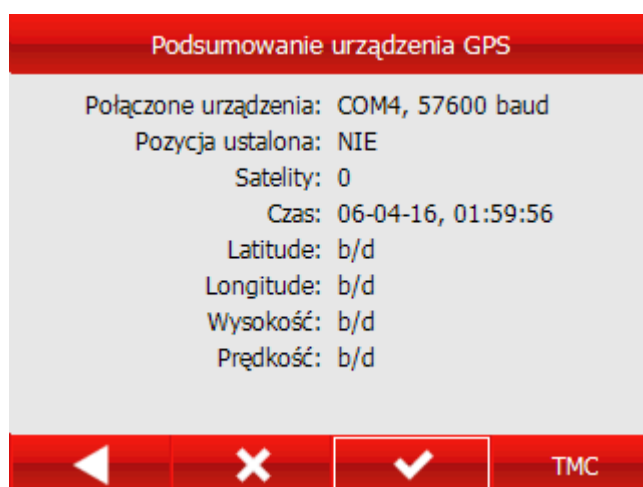
AutoPilot podejmie próbę automatycznej konfiguracji ustawień GPS.



Jeśli autowykrywanie powiedzie się, wybierz strzałkę w prawo.




Teraz, na ekranie powinno pojawić się okno z informacjami o GPS. Jeśli wszystko działa poprawnie, zobaczysz informacje odnośnie sygnału i dane o pozycji przekazywane z odbiornika.





Jeśli posiadasz odbiornik TMC, wybierz przycisk **TMC**. Jeśli nie, wybierz **OK**.

Wybierz , aby powrócić do **Ustawień GPS**.



Możesz skonfigurować tutaj, jak będzie wyświetlana Twoja podróż na mapie.

Wybierz **Obracanie mapy nie włączone** (ikona z krzyżykiem), aby mapa była zawsze skierowana na północ, niezależnie od kierunku, w którym jedziesz. Wybierz **Obracanie mapy włączone** (ikona ze znacznikiem "v"), aby utrzymać mapę zgodnie z kierunkiem jazdy (trasa zawsze będzie wiodła ku górze ekranu).

Wybierz **Wyśrodkowanie mapy nie włączone** (ikona z krzyżykiem), aby mapa nie była automatycznie dostosowywana do Twojej pozycji. Wybierz **Wyśrodkowanie mapy włączone** (ikona ze znacznikiem "v"), aby Twoja pozycja była stale widoczna na mapie.

**Uwaga** - w trybie nawigacji **Obracanie mapy** oraz **Wyśrodkowanie mapy** są automatycznie włączone. Po wyłączeniu trybu nawigacji, ustawienia te wracają do poprzedniego stanu.

Wybierz opcję **Automatyczny start GPS po starcie programu**, aby ustawić automatyczne połączenie GPS po włączeniu programu AutoPilot.

Włącz opcję **Synchronizacja czasu**, jeśli chcesz, aby czas w Twoim urządzeniu był zsynchronizowany z GPS.

Wybierz opcję **Zablokuj cel**, aby dodać strzałkę do ikony GPS, która będzie wskazywać (w linii prostej) położenie Twojego punktu docelowego.

## 11.2 Nawigacja

### Nawigacja

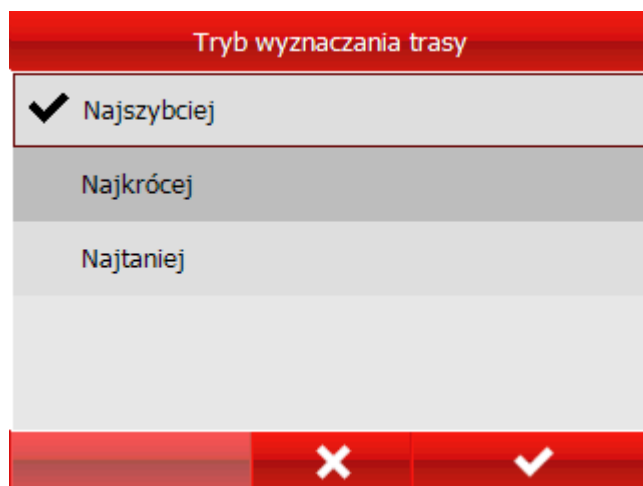


Teraz znajdujesz się w menu ustawień nawigacji - **Ustawienia nawigacji**.

Wybierz opcję **Autozoom**, aby włączyć lub wyłączyć funkcję Autozoom. Funkcja Autozoom automatycznie dostosowuje mapę w trakcie jazdy, oddalając widok pomiędzy poszczególnymi manewrami i zbliżając przy dojeżdżaniu do kolejnego skrzyżowania.

Wybierz opcję **Widok 3D/Widok 2D**, aby przełączyć między trybami 2D i 3D podczas jazdy (mapa dwu- lub trójwymiarowa).

Wybierz opcję **Tryb wytyczania trasy**, aby wybrać preferowany sposób wyznaczania trasy.



**Najszybciej** – fabrycznie ustawiony tryb trasy. Program kieruje się do miejsca docelowego w jak najkrótszym czasie.

**Najkrócej** – tryb ten oblicza trasę, która będzie najkrótsza, aby pokierować cię do miejsca docelowego.

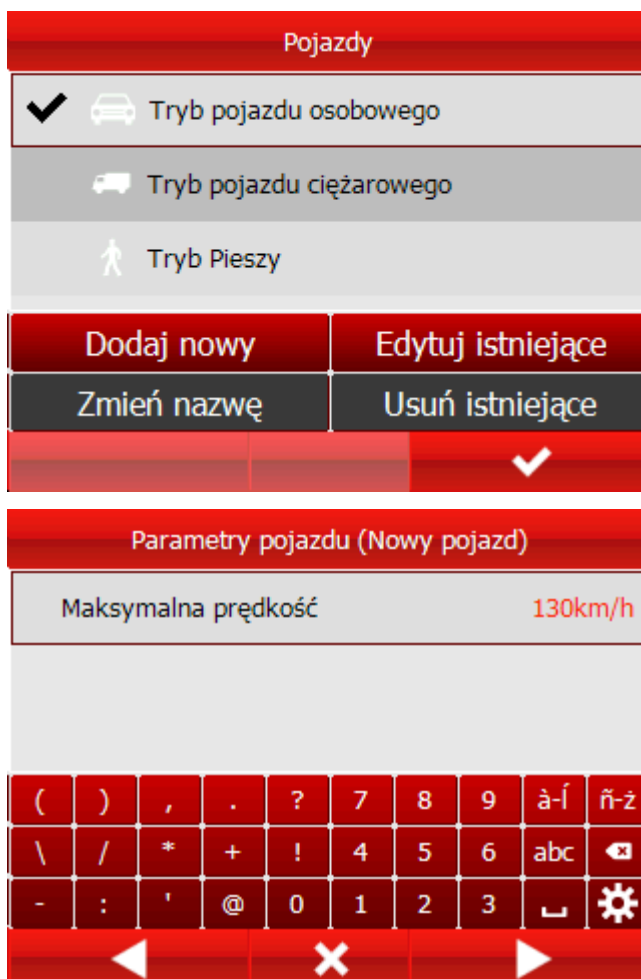
**Najtaniej** – oblicza trasę na podstawie najmniejszego spalania paliwa.

Wybierz **Nawigacja szczeg. wł./wył.**, aby włączyć lub wyłączyć nawigację szczegółową. Nawigacja szczegółowa sprawi, że na ekranie pojawiać się będą dodatkowe informacje podczas jazdy. Stosowne instrukcje będziesz otrzymywał na każdym skrzyżowaniu.

Wybierz **Dociąganie do drogi wł./wył.**, aby włączyć lub wyłączyć funkcję trzymania się drogi podczas nawigacji. Funkcja ta sprawia, że jesteś „przyklejony” do drogi w kierunku docelowym przez cały czas.

Wybierz opcję **Tryb pojazdu**, aby ustawić rodzaj pojazdu, jaki prowadzisz. W standardowej wersji pojazdu (tryb osobowy) możesz zmieniać prędkość dla poszczególnych kategorii dróg. W trybie pojazdu ciężarowego (opcja Truck), oprócz uwzględniania ustawień prędkości AutoPilot podczas wyznaczania trasy bierze pod uwagę również restrykcje drogowe, np. wysokość mostów, ograniczenia tonażowe i gabarytowe pojazdu.

Aby zdefiniować swój własny pojazd, wybierz **Dodaj nowy**. Następnie wprowadź jego nazwę, wymiary i wagę.



Jeśli dla tego konkretnego pojazdu chcesz wyłączyć z nawigacji wybrane kategorie dróg, możesz to zrobić tutaj. Musisz się liczyć z tym, że w takim wypadku trasy mogą być dłuższe, a czasami nawet nie możliwe do wyznaczenia.



Naciskając poszczególne elementy w prawej części ekranu, możesz modyfikować wartości maksymalnej prędkości na danej kategorii dróg.

Możesz również wybrać opcje dotyczące uwzględniania dróg płatnych podczas wyznaczania trasy:



**Drogi z poborem opłat wł./wył.** – Korzystaj z tych ustawień, aby ominąć drogi płatne podczas podróży.

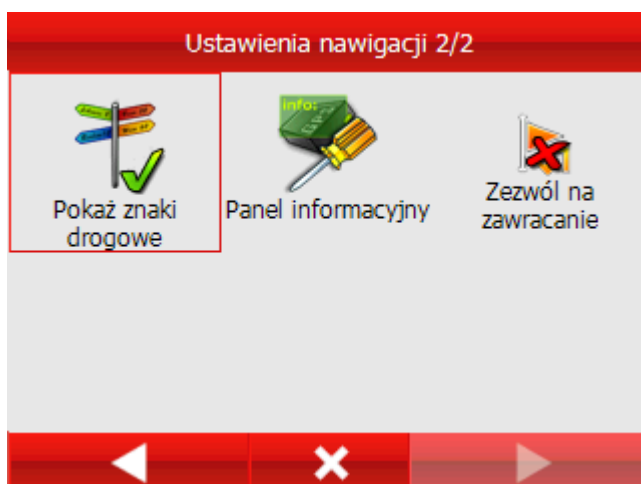
**Drogi płatne okresowo wł./wył.** – Korzystaj z tych ustawień, aby ominąć drogi, na których wymagane jest posiadanie winiet. Drogi te różnią się od dróg płatnych tym, że aby nimi podróżować musimy okazać specjalny dowód uiszczenia podatku (winieta). Przykładem tu mogą być Czechy, gdzie obowiązkiem jest wykupienie i stosowanie specjalnej naklejki stanowiącej o uiszczeniu podatku podczas podróżowania autostradami – inne drogi są bezpłatne.

**Opłata strefowa dopuszczalna** - Jeśli wybierzesz opcję unikania opłat strefowych, AutoPilot wyznaczy trasę omijającą takie strefy (np. centrum Londynu). Musisz się liczyć z tym, że w takim wypadku trasy mogą być dłuższe, a czasami nawet nie możliwe do wyznaczenia.



Wybierz **tryb pieszy**, aby wyznaczyć trasę dla pieszego.

Zauważ, że są 2 strony menu **Ustawień nawigacji**. Wybierz strzałkę w prawo, aby przejść do drugiej strony.



**Zezwól na zawracanie** - włączenie tej opcji zezwala na zawracanie.

**Pokaż znaki drogowe** - włączenie tej opcji sprawi, że podczas nawigacji w górnej części ekranu będą widoczne niebieskie drogowskazy wskazujące drogę do większych miast.

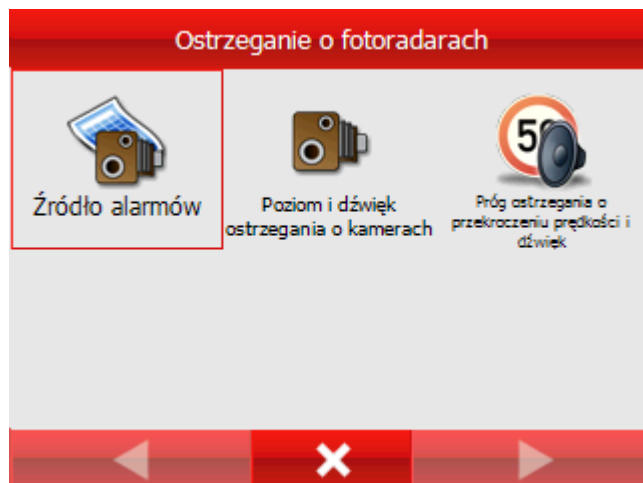


**Panel informacyjny** - w tej opcji możesz wybrać liczbę paneli informacyjnych, jaka ma być widoczna podczas nawigacji w prawej części ekranu.

## 11.3 Ostrzeżenie o fotoradarach

### Ostrzeżenie o fotoradarach

Jeśli wczytałeś bazę danych fotoradarów lub była ona dołączona do oprogramowania do nawigacji, możesz korzystać z funkcji ostrzeżenia o fotoradarach znajdujących się przed tobą.



Wybierz opcję **Poziom i dźwięk ostrzeżenia o kamerach**, aby skonfigurować ostrzeżenia. Ostrzeżenia można ustawić, aby były przekazywane na **100, 500 lub 1000** metrów przed obiektem. Naciśnij odpowiednie ikony, aby ustawić ostrzeżenia na konkretną odległość. Odznacz wszystkie, aby zupełnie wyłączyć ostrzeżenie o fotoradarach.

**Źródło alarmów** - tutaj możesz wybrać bazę danych z ostrzeżeniami.

**Próg ostrzeżenia o przekroczeniu prędkości i dźwięk** - tutaj możesz aktywować ostrzeżenia o przekroczeniu maksymalnej prędkości obowiązującej na danym odcinku drogi. Możesz ustawić próg tolerancji, po przekroczeniu którego pojawia się ostrzeżenie o przekroczeniu maksymalnej prędkości (0%, 5%, 10% lub 20% powyżej limitu) oraz przypisać dla ostrzeżenia wybrany dźwięk.

## 11.4 Aplikacja

### Aplikacja

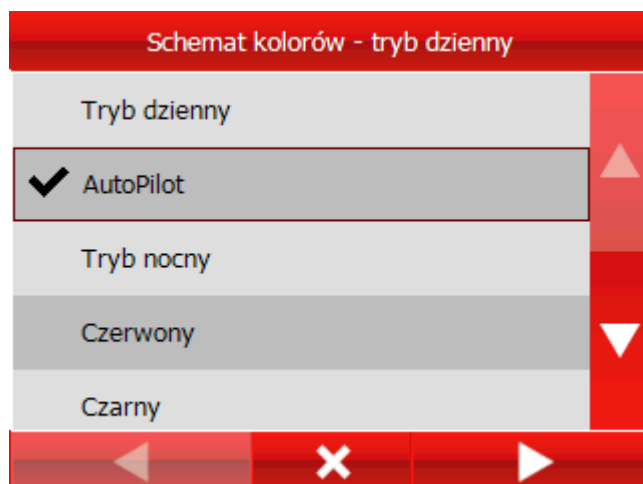
Tutaj możesz ustawić funkcje i preferencje wpływające na ogólne użytkownika programu AutoPilot.



#### 11.4.1 Schemat kolorów

##### **Schemat kolorów**

Tutaj możesz zmieniać wygląd menu i interfejsu nawigacji:



## 11.4.2 Klawiatura

### Klawiatura

W programie AutoPilot istnieje możliwość wyboru kilku rodzajów klawiatury – standardowy rozkład **QWERTY/QWERTZ**, który jest na klawiaturze komputerowej, rozkład alfabetyczny **ABCDEF**, jak również kilka układów międzynarodowych.

Wybór klawiatury to wyłącznie kwestia preferencji. Wybierz ten tryb, który bardziej ci odpowiada. Poniższy rysunek pokazuje różnice między różnymi rodzajami klawiatury.







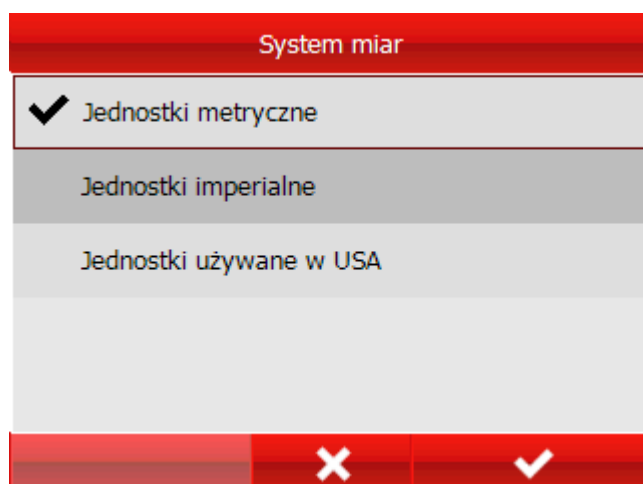
**Klawiatura włączona/wyłączona** - jeśli posiadasz urządzenie z klawiaturą (np. HTC Universal), możesz użyć tej opcji, aby nie wyświetlać klawiatury na ekranie.

### 11.4.3 System miar

#### System miar

Wybierz opcję Jednostki metryczne, aby widzieć odległości i prędkości w kilometrach i metrach. Wskazówki głosowe zostaną automatycznie zmienione na odpowiednie jednostki (e.g. "Skręć w lewo za 500 metrów").

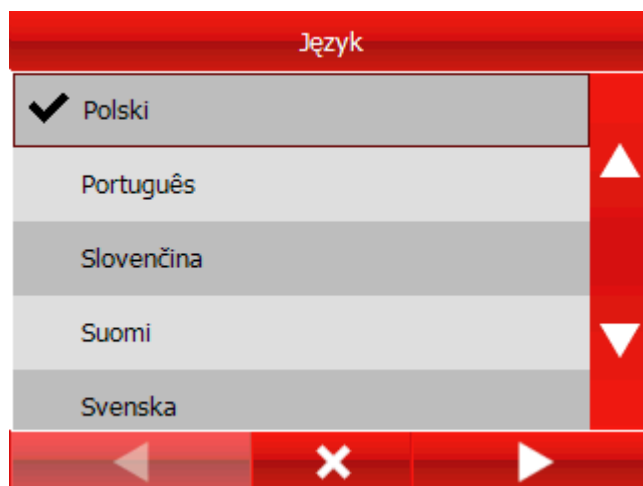
Wybierz opcję Jednostki imperialne, aby widzieć odległości i prędkości w milach i jardach. Wskazówki głosowe zostaną automatycznie zmienione na odpowiednie jednostki (e.g. "Skręć w lewo za 500 jardów").



#### 11.4.4 Język

##### **Język**

Ta opcja pozwala ci na wybranie języka interfejsu programu Autopilot oraz wskazówek głosowych.



Wybrać możesz tylko te języki, które zostały zainstalowane.

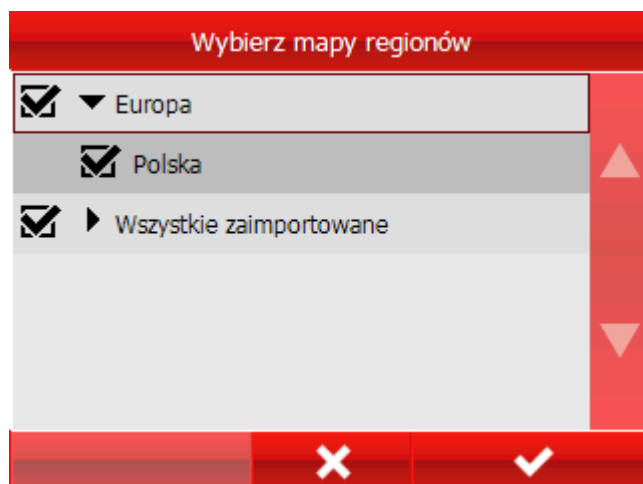
#### 11.4.5 Wybierz mapy regionów

##### **Wybierz mapy regionów**

Tutaj masz możliwość dodawania lub usuwania poszczególnych map z twojej mapy.

Wybrane regiony (oznaczone na zielono) będą pokazane na mapie, a regiony oznaczone czerwonym krzyżykiem zostaną zamknięte. Wprowadzone zmiany wymagają ponownego uruchomienia aplikacji.

Prosimy pamiętać, że Autopilot pozwala na korzystanie tylko z tych regionów, które zostały zainstalowane. Jeśli jakiegoś regionu brakuje na liście, należy go zainstalować zgodnie ze wskazówkami opisanymi w niniejszej instrukcji.



#### 11.4.6 Kolorystyka map

##### **Kolorystyka map**

Tutaj, poprzez wybór różnych schematów kolorów, możesz zmieniać kolory mapy.



#### 11.4.7 Wybierz typy POI

##### **Wybierz typy POI**

Tutaj możesz wybrać, które kategorie POI będą wyświetlane na mapie.

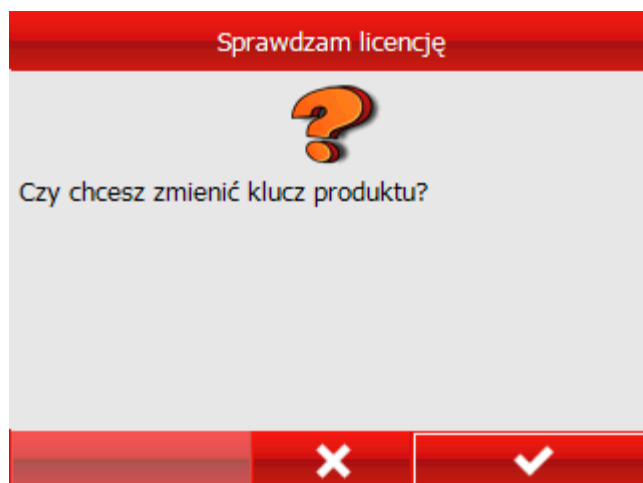


#### 11.4.8 Klucz produktu

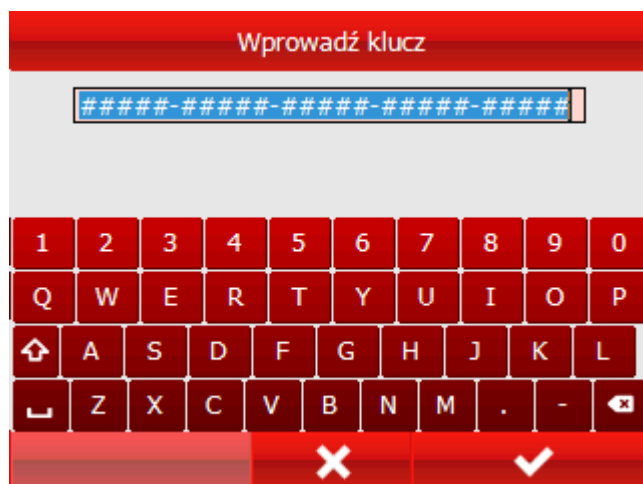
##### **Klucz produktu**

Czasem będziesz musiał wymienić klucz produktu Autopilot, na przykład, jeśli chcesz dokonać aktualizacji z wersji ograniczonej czasowo.

Naciśnij ikonę **Klucz produktu** w ustawieniach.



Zostaniesz poproszony o potwierdzenie zamiaru zmiany klucze. Wybierz **OK**, aby kontynuować.

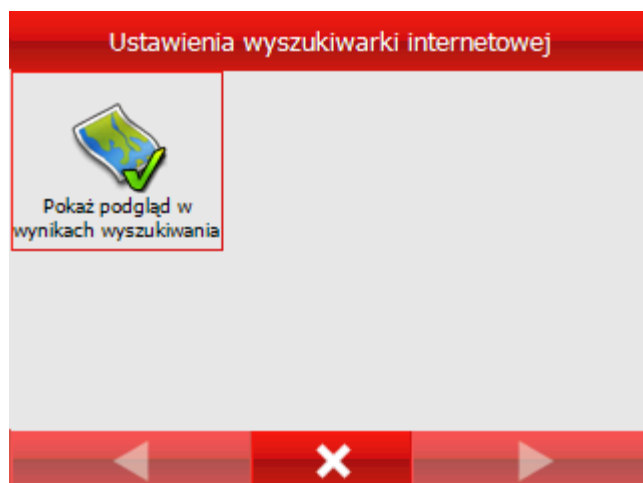


Zostaniesz poproszony o podanie nowego klucza produktu. Zmiany nie zostaną wprowadzone do momentu ponownego uruchomienia programu AutoPilot.

Wybierz **OK**.

#### 11.4.9 Wyszukiwarka internetowa

##### **Wyszukiwarka internetowa**



#### 11.5 Zdalna komunikacja

##### **Zdalna komunikacja**

Tutaj możesz wprowadzić ustawienia zdalnej komunikacji z AutoPilotem.

Komunikacja może zostać aktywowana za pomocą portu COM lub połączenia TCP/IP.

## 12 Wpisywanie znaków specjalnych

### Wpisywanie znaków specjalnych

Za pomocą klawiatury na ekranie możliwe jest wpisywanie specjalnych znaków. Używaj klawiszy



oraz  (prawy dolny róg klawiatury), aby włączyć możliwość stosowania znaków specjalnych.

Niektóre znaki międzynarodowe mogą być wpisywane za pomocą standardowej klawiatury:

| char | transcript |
|------|------------|
| á    | aa         |
| æ    | ae         |
| ä    | ae         |
| ø    | oe         |
| œ    | oe         |
| ö    | oe         |
| ü    | ue         |
| ß    | ss         |

Znaki nieuwzględnione w tabeli powyżej mogą być zastąpione symbolami bez znaków diakrytycznych. Na przykład:

| char  | transcript |
|-------|------------|
| á     | a          |
| č     | c          |
| ř     | r          |
| ů     | u          |
| ..... |            |

## 13 Komunikacja TCP/IP

### **Komunikacja TCP/IP**

Komunikacja TCP/IP może być wykorzystana do zdalnej komunikacji i kontroli AutoPilota - np. jako rozwiązanie służące do komunikacji między kierowcą a kontrolerem w centrali. Może zostać użyta do integracji z innym oprogramowaniem.

Aby aktywować komunikację w AutoPilocie idź do Menu2 / Ustawienia2 / Zdalna komunikacja.

-----  
Kaźde polecenie rozpoczyna się od '\$' i kończy '\n' lub "\r\n".  
-----

#### **WYŚWIETLANIE WIADOMOŚCI TEKSTOWEJ**

Format:

`$message="message"; instant`

Opis:

-pokazuje wiadomość na zdalnym urządzeniu

Wersje protokołu:

-1.0.0 lub późniejsza

-2.0.3 lub późniejsza dla "instant parameter"

Dostępność:

-tcp/ip lub com

Parametry:

-parametr jest to tekst w cudzysłowie wyświetlany na urządzeniu zdalnym

-w przypadku zastosowania parametru "instant" wiadomość wyświetlana jest natychmiastowo; w przeciwnym razie wyświetlana jest ikona zastępcza

Zwracane wartości:

-"ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu

-"busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **WYŚWIETLANIE PYTANIA**

Format:

`$message="message";ask;instant`

Opis:

-pokazuje pytanie na zdalnym urządzeniu (możliwe odpowiedzi na pytanie to "yes" lub "no")

Wersje protokołu:

-1.0.0 lub późniejsza

-2.0.3 lub późniejsza dla "instant parameter"

Dostępność:

-tcp/ip lub com

Parametry:

-parametr jest to tekst w cudzysłowie wyświetlany na urządzeniu zdalnym

-w przypadku zastosowania parametru "instant" wiadomość wyświetlana jest natychmiastowo; w

przeciwnym razie wyświetlana jest ikona zastępcza

Zwracane wartości:

- "yes" lub "no" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **WYŚWIETLANIE ROZMOWY**

Format:

`$chat="message"`

Opis:

- wysyła nową wiadomość do okna rozmowy

Wersja protokołu:

- 2.0.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip or com

Parametry:

- parametr jest to tekst w cudzysłowie wyświetlany na urządzeniu zdalnym

Zwracane wartości:

- Żadne

### **WYSYŁANIE CELU PODRÓŻY I/LUB PUNKT(ÓW) TRASY I/LUB ODJAZDU**

Format:

`$destination=50.074525,14.409428;...;50.074421,14.409226;"Text";ask;navigate;departure;instant`  
`$destination=clear`

Opis:

- wysyła punkty trasowania wraz z możliwą wiadomością tekstową/pytaniem i możliwością rozpoczęcia nawigowania na urządzeniu zdalnym
- usuwanie usuwa wszystkie punkty trasy

Wersje protokołu:

- 1.0.0 lub późniejsza
- 1.4.1 lub późniejsza dla `$destination=clear`
- 2.0.1 lub późniejsza dodany parametr odjazdu (pierwszą współrzędną jest punkt odjazdu)
- 2.0.3 lub późniejsza dla "instant parameter"

Dostępność:

- tcp/ip or com

Parametry:

- kolejność punktów trasy to punkt1 trasy;...;punktN trasy;cel podróży
- parametr "Text" używany do wyświetlenia tekstu
- używa parametrów "Text";ask do wyświetlenia pytania
- parametr "navigate" do rozpoczęcia nawigowania na urządzeniu zdalnym
- w przypadku zastosowania parametru "instant" wiadomość wyświetlana jest natychmiastowo; w

przeciwnym razie wyświetlana jest ikona zastępcza

Zwracane wartości:

- dla wiadomości "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- dla pytania "yes" lub "no" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie



### **STATYSTYKI TRAS**

Format:

`$navigation_statistics`

Opis:

- zwraca odległość (w metrach) lub czas (w sekundach) do celu podróży i najbliższego punktu trasy

Wersja protokołu:

- 2.0.2 lub późniejsza

Dostępność:

- brak

Zwracane wartości:

- odległość do punktu trasy, czas do punktu trasy, odległość do celu podróży, czas do celu podróży
- przykład: 1000, 60, 2000, 122
- "not navigating" gdy w danej chwili nie nawiguje

### **INFORMACJE O NAWIGACJI**

Format:

`$navigation_info=recalculation_warning:on`

`$navigation_info=recalculation_warning:off`

`$navigation_info=sound_warning:on`

`$navigation_info=sound_warning:off`

Opis:

- włącza lub wyłącza określone informacje o nawigacji
- "recalculation\_warning:on" - zwraca "recalculating" zawsze gdy trasa jest ponownie przeliczana
- "sound\_warning:on" - umożliwia ostrzeżenie dźwiękowe przed każdym głosowym poleceniem nawigacji (tak samo jak w przypadku `$sound_warning=start`)

Wersja protokołu:

- 2.0.2 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie
- "sound" kiedy pojawia się głosowe polecenie nawigacji
- "recalculating" kiedy trasa jest ponownie przeliczana

### **PRZERYWANIE NAWIGACJI**

Format:

`$stop_navigation`

Opis:

- zatrzymuje nawigowanie na urządzeniu zdalnym

Wersja protokołu:

- 1.2.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **POBIERANIE OSTATNIEJ ZNANEJ POZYCJI GPS**

Format:

\$last\_position

Opis:

- pobiera ostatnie znane dane gps z urządzenia zdalnego

Wersja protokołu:

- 1.2.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- kiedy ostatnia pozycja jest znana: szerokość geograficzna (stopnie), długość geograficzna (stopnie), wysokość npm (metry), prędkość (km/h), kurs (stopnie)
- kiedy ostatnia pozycja jest nieznaną: "unknown"
- "error" kiedy pojawia się błąd
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **DŹWIĘK NAWIGACJI**

Format:

\$sound\_volume=volume

Opis:

- ustawia głośność dźwięku na urządzeniu zdalnym

Wersja protokołu:

- 1.2.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- "on" - głośność nie zmienia się i wiadomości nawigacyjne są odtwarzane
- "off" - głośność nie zmienia się i wiadomości nawigacyjne nie są odtwarzane
- wartości głośności od 0 do 100 ustawiają głośność dźwięków systemu operacyjnego na 0-100 procent

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku sukcesu lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **OSTRZEŻENIA DŹWIĘKOWE (ZDEZAKTUALIZOWANE - PATRZ INFORMACJE O NAWIGACJI)**

Format:

`$sound_warning=start`

`$sound_warning=stop`

Opis:

- prośba o wysłanie ostrzeżenia zanim odtworzony zostanie dźwięk

Wersja protokołu:

- 1.2.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- start - rozpoczyna wysyłanie ostrzeżenia dźwiękowego
- stop - kończy wysyłanie ostrzeżenia dźwiękowego

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **ZMIANA ROZMIARU OKNA APLIKACJI:**

Format:

`$window=left,top,width,height,[border|noborder]`

Opis:

- ustawia rozmiar okna aplikacji urządzenia zdalnego

Wersja protokołu:

- 1.0.0 lub późniejsza

Parametry:

- wartości podane w pikselach

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **MINIMALIZACJA OKNA APLIKACJI**

Format:

`$minimize`

Opis:

- minimalizuje okno aplikacji urządzenia zdalnego

Wersja protokołu:

- 1.0.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **MAKSYMALIZACJA OKNA APLIKACJI**

Format:

`$maximize`

Opis:

- maksymalizuje okno aplikacji urządzenia zdalnego

Wersja protokołu:

- 1.0.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **PRZYWRACANIE MINIMALIZACJI/MAKSYMALIZACJI OKNA APLIKACJI**

Format:

`$restore`

Opis:

- odwraca maksymalizację lub minimalizację okna aplikacji urządzenia zdalnego

Wersja protokołu:

- 1.1.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **WYJŚCIE Z APLIKACJI**

Format:

`$exit`

Opis:

- zamyka aplikację

Wersja protokołu:

- 2.0.2 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu

### **POCZĄTEK/KONIEC WYSYŁANIA WSPÓLRZĘDNYCH GPS**

Format:

`$gps_sending=start;nmea`

`$gps_sending=stop`

Opis:

- początek/koniec wysyłania obecnych danych nmea

Wersja protokołu:

- 1.2.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- start;nmea: rozpoczyna wysyłanie współrzędnych GPS w formacie nmea
- stop: kończy wysyłanie współrzędnych GPS

Zwracane wartości:

- dla start;nmea: współrzędne gps w formacie nmea lub "error" w przypadku błędu
- dla stop: "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **POCZĄTEK/KONIEC ODBIERANIA WSPÓLRZĘDNYCH GPS**

Format:

`$gps_receiving=start`

`$gps_receiving=stop`

Opis:

- początek/koniec odbierania danych nmea

Wersja protokołu:

- 1.3.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- start;nmea: rozpoczyna odbieranie współrzędnych GPS w formacie nmea
- stop: kończy odbieranie współrzędnych GPS

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **USTAWIENIA TRYBU APLIKACJI**

Format:

\$set\_mode=day

\$set\_mode=night

Opis:

- ustawia tryb aplikacji

Wersja protokołu:

- 1.2.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- day: wyświetla aplikację w dziennym trybie kolorów
- night: wyświetla aplikację w nocnym trybie kolorów

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **IKONY MAPY:**

Format:

\$icon\_new=42;50.074525,14.409428;"C:\My Pictures\Icons\icon1.ico"

\$icon\_new=42;50.074525,14.409428;"C:\My Pictures\Icons\icon1.ico";"Text"

\$icon\_move=42;50.074800,14.409627

\$icon\_move=42;50.074800,14.409627;"Text"

\$icon\_delete=42

\$icon\_delete=all

Opis:

- tworzy, przesuwa i usuwa ikonę na mapie

Wersja protokołu:

- 1.4.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- icon\_new command : numer ikony, współrzędne, ścieżka, [tekst]
- icon\_move command : numer ikony, współrzędne
- icon\_delete command : numer ikony
- icon\_delete command : "all" do usunięcia wszystkich ikon

Zwracane wartości:

- "ok" w przypadku powodzenia lub "error" w przypadku błędu
- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

### **POZYSKANIE WERSJI OPROGRAMOWANIA NA ZDALNYM URZĄDZENIU**

Format:

\$software\_version

Opis:

- zwraca wersję oprogramowania znajdującego się na zdalnym urządzeniu

Wersja protokołu:

- 1.0.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- wersja oprogramowania (np. 8.0.42) lub "error" w przypadku błędu

- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

#### **POZYSKANIE WERSJI PROTOKOŁU KOMUNIKACJI**

Format:

\$protocol\_version

Opis:

- zwraca wersję protokołu komunikacji

Wersja protokołu:

- 1.0.0 lub późniejsza

Dostępność:

- tcp/ip lub com

Parametry:

- brak

Zwracane wartości:

- wersja oprogramowania (np.1.0.0) lub "error" w przypadku błędu

- "busy" kiedy urządzenie zdalne jest zajęte odpowiadaniem na inne polecenie

Testowanie komunikacji może zostanie przeprowadzone za pomocą klienta telnet.

Włącz AutoPilota.

Włącz komunikację: Menu2 / Ustawienia2 / Zdalna komunikacja.

Poczekaj kilka sekund aż rozpocznie się automatyczne skanowanie. Następnie wybierz Uruchom połączenie TCP/IP ręcznie.

Wpisz następujący adres IP: 127.0.0.1 i wybierz port 4242.

Teraz polecenia mogą być wysyłana na 127.0.0.1 port 4242.

Aby potwierdzić działanie, rozpocznij wysyłanie poleceń poprzez naciśnięcie Rozpocznij/Uruchom i

wprowadzanie cmd. Następnie wprowadź:

```
telnet 127.0.0.1 4242
```

a potem:

```
$message="Cześć"
```

## 14 Rozwiązywanie problemów

### Rozwiązywanie problemów

#### 1. Problem podczas uruchamiania programu Autopilot

**Rozwiązanie:** W większości przypadków, problem jest wywołany błędnymi plikami konfiguracyjnymi. Przejdź do folderu, gdzie zainstalowany jest Autopilot i naciśnij plik ResetToDefaults. Czynność ta spowoduje uruchomienie programu z ustawieniami fabrycznymi. Istniejące pliki z danymi zostaną przeniesione do folderu ConfigBackup.

#### 2. Podczas uruchamiania pojawia się błąd "Cannot initialise routing! Not enough memory(?) Exit?(recommended)"

**Rozwiązanie:** Wyjdź z programu i odinstaluj mapy krajów/regionów, których nie potrzebujesz. Ewentualnie, zwolnij większą ilość pamięci urządzenia.

#### 3. Obliczanie trasy trwa zbyt długo (10 minut)

**Rozwiązanie:** Przejdź do Ustawienia / Wybierz mapy regionów i zamknij wszystkie regiony, których nie potrzebujesz. Zwolnij jak najwięcej pamięci programu.

### Wysyłanie raportu błędów

Jeśli problem powraca, prosimy o wysłanie pliku log z błędami to wsparcia technicznego: [serwis@autopilot.pl](mailto:serwis@autopilot.pl) wraz z krótkim opisem problemu. Plik log jest dostępny w katalogu gdzie zainstalowanu jest program AutoPilot.